

**Université des Sciences et de la Technologie
Houari Boumediene**



**Faculté de Mathématiques
Laboratoire d'Algèbre et Théorie des Nombres**

THESE

Présentée à L'USTHB

Pour l'obtention du grade de : **Magister en MATHEMATIQUES**

Spécialité : **Algèbre et Théorie des Nombres**

Par M^{elle} **ZAHOUR Fadila**

Thème

**Sur les groupes de torsion de courbes elliptiques
définies sur des corps de nombres de degrés 2 et 3**

Soutenue le 17 décembre 2002 devant le jury composé de :

M ^r HACHAICHI. M.S	Maître de conférences à l'USTHB	Président
M ^r ZITOUNI . M	Professeur à l'USTHB	Directeur de thèse
M ^r BETINA . K	Professeur à l'USTHB	Examineur
M ^r KESSI. A	Professeur à l'USTHB	Examineur
M ^r BOUCHENA .R	Chargé de cours à l'USTHB	Examineur

DEDICACES

À la mémoire de mon père .

À ma mère qui a toujours été près de moi .

À mes sœurs :

Karima

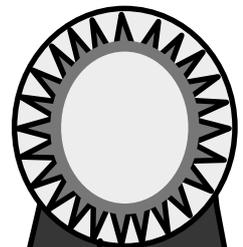
Zohra

À Zahia et ses enfants .

À toute ma famille .

À ma chère amie Madame Fatma et ses enfants .

À toutes mes amies de la faculté de Mathématiques.



REMERCIEMENTS

*Je remercie Monsieur **Mohamed ZITOUNI** , professeur à l'USTHB , mon directeur de thèse pour l'aide , les orientations et les encouragements qu'il m'a apportés tout le long de la réalisation de cette thèse .*

*Je remercie Monsieur **Mohamed Salah HACHAICHI**, Maître de conférences à l'USTHB d'avoir accepté de présider le jury .*

*Je remercie également Messieurs **Kamel BETINA** , professeur à l'USTHB , **Arezki KESSI** , professeur à l'USTHB et **Rachid BOUCHENA** , chargé de cours à l'USTHB pour leur participation au jury .*

Sommaire

Introduction :	1
Chapitre I : Entiers et idéaux d'un corps de nombres	
1. Corps de nombres quadratiques	3
2. Corps de nombres cubiques purs	5
Chapitre II : Théorie arithmétique des courbes elliptiques	
1. Structures algébriques	7
2. Transformations d'équations et invariants arithmétiques	7
3. Structure de groupe abélien sur une courbe elliptique	9
4. Points singuliers d'une cubique plane	13
5. Isomorphismes de courbes elliptiques	19
6. Endomorphismes et isogénies de courbes elliptiques	22
7. Valuations d'un corps de nombres	24
8. Réduction d'une courbe elliptique en une VNAD v	28
Chapitre III : Torsion sur les courbes elliptiques	
1. Coordonnées du point $P+P = 2P$	34
2. Coordonnées du point $P+P+P = 3P$	36
3. Coordonnées du point mP	36
4. Sous groupes de m -torsion et groupe de torsion	37
5. Isogénie, réduction et sous groupe de m -torsion	38
6. Racines de l'unités et sous groupe de m -torsion	40
7. Structure du groupe de torsion $E(\Theta)_{\text{tors}}$	41
8. Nombres congruents et torsion	45

Chapitre IV : Courbes elliptiques sur un corps de nombres quadratique

1. Courbes elliptiques $E / \Theta(\sqrt{d})$ et points d'ordre premier 47

2. Groupe de torsion et invariant modulaire 49

Chapitre V : Courbes elliptiques sur un corps cubique pur 52

Bibliographie

Introduction

Toute courbe elliptique E sur un corps commutatif K possède une structure de groupe abélien d'élément neutre le point à l'infini 0_E .

Ce groupe est le groupe de MORDELL-WEIL de la courbe elliptique E .

Selon la théorie de la torsion d'un groupe, le groupe abélien $E(K)$ possède des sous-groupes de m -torsion et un sous-groupe de torsion $E(K)_{\text{tors}}$.

La structure du groupe $E(K)$ est semblable à la structure du groupe des unités $U(K)$ d'un corps K : $U(K) \cong Z(K) \times \mathbf{Z}^r$, où $Z(K)$ est le sous-groupe des racines de l'unité qui est fini, et r est l'entier : $r = r_1 + r_2 - 1$ où r_1 est le nombre des conjugués réels et $2r_2$ celui des conjugués complexes de K .

Le groupe abélien $E(K)$ est isomorphe au produit de groupes :

$$E(K) \cong \mathbf{Z}^r \times E(K)_{\text{tors}}$$

où $r = r(E) \geq 0$ est un invariant de la courbe elliptique E . C'est le rang de cette courbe.

Contrairement au groupe $U(K)$, il n'y a pas de formule donnant le rang $r(E)$.

Pour les courbes elliptiques définies sur le corps Θ des nombres rationnels, la structure du groupe de torsion est complètement déterminée par MAZUR cf [13, (a)].

Plusieurs auteurs ont étudié l'existence de points d'ordre fini de courbes elliptiques sur des corps quadratiques et sur des corps cubiques purs (M.A. KENKU, F. MOMOSE cf [7] KAMIENNY cf [6], STROHER, MULLER, ZIMMER, WILLIAMS et FUNG cf [5],[14] et [15]).

Nous étudions les groupes de torsion de courbes elliptiques E sur des corps de nombres de degrés 2 et 3 en suivant les méthodes employées dans [5] et [6].

Dans le chapitre I , nous décrivons la structure des corps de nombres quadratiques et des corps de nombres cubiques purs (anneau des entiers , décomposition des idéaux) .

Dans le chapitre II, nous exposons quelques éléments de la théorie arithmétique des courbes elliptiques : structures , loi de groupe abélien , morphismes de courbes elliptiques et la théorie de la réduction des courbes elliptiques .

Dans le chapitre III, nous étudions la théorie de la torsion sur les groupes de MORDELL-WEIL de courbes elliptiques .

Nous indiquons la structure des groupes de torsion des courbes elliptiques E sur le corps Θ des nombres rationnels et nous étudions le lien avec les nombres congruents .

Le chapitre IV est consacré aux groupes de torsion $T(E)$ des courbes elliptiques sur les corps quadratiques $K = \Theta(\sqrt{D})$.

Le chapitre V est consacré aux groupes de torsion $T(E)$ des courbes elliptiques E sur des corps cubiques purs $\Theta(\sqrt[3]{D})$; quelques exemples illustrent ce chapitre et montrent qu'un ordinateur est indispensable pour calculer des points de torsion .

Chapitre I

Entiers et idéaux d'un corps de nombres

Les courbes elliptiques étant définies sur des corps de nombres, nous commençons par une description de ces corps.

Dans la théorie des corps de nombres algébriques de degré fini, se trouvent les notions d'entiers algébriques, de décomposition des idéaux, de valuations.

Un corps des nombres $K = \Theta(\theta)$ de degré n admet un élément primitif θ .

La famille $(1, \theta, \dots, \theta^{n-1})$ de puissances de θ est une base du corps K sur le corps Θ des nombres rationnels.

1. Corps de nombres quadratiques :

La détermination d'une base d'entiers d'un corps de nombres de degré 2 est précisée par les résultats suivants :

Théorème 1 :

Soit un corps quadratique $K = \Theta(\sqrt{D})$, avec D entier rationnel sans facteur carré.

Alors K admet une base d'entiers :

$$\left\{ 1, \frac{1+\sqrt{D}}{2} \right\} \text{ si } D \equiv 1 \text{ modulo } 4, \{1, \sqrt{D}\} \text{ sinon}$$

Le discriminant du corps K est égal à :

$$dis(K) = D \text{ si } D \equiv 1 \text{ modulo } 4, 4D \text{ si } D \equiv 2 \text{ ou } 3 \equiv \text{mod } 4$$

Preuve : Cf [1]

Lorsque l'entier rationnel D est congru à 1 modulo 4, le corps K admet une base normale d'entiers $\left\{ \frac{1 \pm \sqrt{D}}{2} \right\}$.

Le groupe de Galois $G_{K/\Theta} = \{S, S^2 = \text{Id}\}$ opère sur cette base par la formule :

$$S\left(\frac{1+\sqrt{D}}{2}\right) = \frac{1-\sqrt{D}}{2}.$$

Lorsque l'entier rationnel D satisfait les congruences $D \equiv 2$ ou $3 \equiv \pmod{4}$, le corps K n'admet pas de base normale d'entiers.

Dans les deux cas, le discriminant $\text{dis}(K)$ satisfait les congruences :

$$D \equiv 1 \pmod{4}, \quad 4D \equiv 0 \pmod{4}$$

Cette propriété du discriminant est valable pour tout corps de nombres de degré $n \geq 2$. c'est le "théorème de STICKELBERGER cf [12] " : $\text{dis}(K) \equiv 0$ ou $1 \pmod{4}$

La structure de l'ensemble A_K des entiers algébriques d'un corps de nombres algébriques K est décrite par les notions d'anneau, de \mathbf{Z} -module et d'ordre :

L'anneau A_K des entiers du corps K est un \mathbf{Z} -module libre de rang fini n . On peut trouver alors n entiers e_1, \dots, e_n de K tels que : $A_K = \mathbf{Z}e_1 + \mathbf{Z}e_2 + \dots + \mathbf{Z}e_n$

La famille $\{e_1, \dots, e_n\}$ est une base d'entiers de K .

L'ordre maximal A_K et les ordres non maximaux :

Définition 1:

Un ordre du corps K est un \mathbf{Z} -module complet de K qui est un sous-anneau de K contenant le nombre 1. (\mathbf{Z} est l'anneau des entiers rationnels).

Dans un corps quadratique $K = \Theta(\sqrt{D})$, l'ordre maximal est le sous-anneau A_K engendré par 1 et ω , avec $\omega = \sqrt{D}$ si $D \equiv 2$ ou $3 \equiv \pmod{4}$ et $\omega = \frac{1}{2}(1 + \sqrt{D})$ si $D \equiv 1 \pmod{4}$.

Les ensembles $O_f = \mathbf{Z} + f A_K$ sont des ordres non maximaux du corps K de conducteur f .

La décomposition d'un nombre premier rationnel p dans un corps de nombres $K = \Theta(\theta)$ de degré $n \geq 2$ est de la forme :

$$pA_K = P_1^{e_1} \dots P_g^{e_g}, \quad \text{où les } P_1, \dots, P_g \text{ sont } g \text{ idéaux premiers de } K \text{ de norme : } N_{K/\Theta} = p^{f_i}$$

les degrés f_i et les indices de ramification e_i pour tout $i = 1, \dots, g$, satisfont la relation :

$$e_1 f_1 + e_2 f_2 + \dots + e_g f_g = n$$

Théorème 2 :

Les seuls nombres premiers qui se ramifient dans un corps de nombres K sont les diviseurs premiers du discriminant du corps K .

Théorème 3 :

Soient un corps quadratique K de discriminant $\text{dis}(K) = D$ et d'anneau des entiers A_K ; alors :

a) *Un nombre premier p admet une décomposition de type :*

$$pA_K = P^2 \quad \text{avec } N(P) = p \quad \text{si et seulement si } p \text{ divise } D$$

b) *Un nombre premier impair p qui ne divise pas le discriminant admet une décomposition de type :*

$$pA_K = PP' \quad \text{avec } P \neq P' \text{ et } N(P) = N(P') = p \quad \text{si } \left(\frac{D}{p}\right) = 1$$

$$\text{et } pA_K = P^2 \quad \text{avec } N(P) = p^2 \quad \text{si } \left(\frac{D}{p}\right) = -1 ; \text{ ou } \left(\frac{\cdot}{p}\right) \text{ est le symbole de LEGENDRE .}$$

c) le nombre premier 2 admet la décomposition de type :

$$2A_K = PP' \quad \text{avec } N(P) = N(P') = 2 \quad \text{si } D \equiv 1 \pmod{8}$$

$$\text{et } 2A_K = P^2 \quad \text{avec } N(P) = 4 \quad \text{si } D \equiv 5 \pmod{8}$$

Preuve : Cf[1]

2. Corps de nombres cubiques purs :

Par définition , un corps de nombres cubique pur est un corps engendré sur le corps Θ par un nombre irrationnel cubique : $\theta_1 = \sqrt[3]{ab^2}$, où a et b sont deux entiers rationnels satisfaisant :

$$a, b \text{ et } ab \text{ sans facteurs carré et } a > b > 0 \quad (1)$$

$$\text{alors } K = \Theta(\theta_1) = \Theta(\theta_2) \quad \text{où } \theta_2 = \sqrt[3]{a^2b} ; \quad (2)$$

Posons $\theta_1 = \sqrt[3]{m}$. Le polynôme minimal de $\sqrt[3]{m}$ est $f(x) = x^3 - m$

Les racines du polynôme $f(x)$ dans \mathbb{C} étant $\theta_1, j\theta_1$ et $j^2\theta_1$ et K étant un corps réel , il ne contient pas tous les conjugués de θ_1 sur Θ .

Par suite l'extension K sur Θ n'est pas normale , donc pas galoisienne .

D'après la théorie des extensions de corps de nombres , le corps cubique pur admet une Θ -

$$\text{base : } 1, \theta_1, \theta_2 ; \quad (3)$$

tout élément x de K admet une représentation unique :

$$x = t_0 + t_1 \theta_1 + t_2 \theta_2 \quad \text{avec } t_i \in \Theta ; \quad (4)$$

la norme de x vaut :

$$N_{K/\Theta}(x) = t_0^3 + t_1^3 ab^2 + t_2^3 a^2b - 3t_1 t_2 t_3 ab \quad (5)$$

L'ensemble des corps cubiques purs est réparti en 2 classes :

La classe des corps de type I , qui satisfont : $a \not\equiv \pm b \pmod{9}$,

La classe des corps de type II , qui satisfont : $a \equiv \pm b \pmod{9}$ (6)

Les entiers d'un corps K forment un anneau A_K qui a une structure d'ordre maximal et de \mathbb{Z} -module libre de rang 3 (7)

La structure de l'anneau A_K des entiers est précisée par le :

Théorème 4 :

Soit un corps de nombres cubique pur $K = \Theta(\theta_1) = \Theta(\theta_2)$, avec $\theta_1 = \sqrt[3]{ab^2}$ et $\theta_2 = \sqrt[3]{a^2b}$, d'anneau des entiers A_K .

1) " $a \not\equiv \pm b \pmod{9}$ " implique pour A_K une \mathbf{Z} -base $\{1, \theta_1, \theta_2\}$.

Alors $A_K = \mathbf{Z} + \theta_1 \mathbf{Z} + \theta_2 \mathbf{Z}$ est un \mathbf{Z} -module libre de rang 3.

Le discriminant du corps K vaut : $\text{dis}(K) = -27a^2 b^2$

2) La congruence $a \equiv \pm b \pmod{9}$ implique pour A_K une \mathbf{Z} -base : $\{\frac{1}{3}(1+\theta_1+\theta_2), \theta_1, \theta_2\}$.

Alors : $A_K = \frac{1}{3}(1+\theta_1+\theta_2)\mathbf{Z} + \theta_1 \mathbf{Z} + \theta_2 \mathbf{Z}$ est un \mathbf{Z} -module de rang 3.

Le discriminant du corps K vaut $\text{dis}(K) = -3 a^2 b^2$

Preuve : cf [3].

La décomposition des nombres premiers dans K est précisée par le :

Théorème 5 :

Soit un corps de nombres cubique pur $K = \Theta(\theta_1)$, $\theta_1 = \sqrt[3]{ab^2}$, d'anneau des entiers A_K .

1) Les nombres premiers p ramifiés dans K sont les diviseurs premiers du nombre $3ab$.

a) Si p divise ab , alors il est totalement ramifié :

$$pA_K = P^3, \text{ avec } P = \text{idéal premier de norme } NP = p$$

b) Si $p = 3$, $ab \not\equiv 0 \pmod{3}$ et $a \not\equiv \pm b \pmod{9}$, alors 3 est totalement ramifié :

$$3A_K = P^3, \text{ avec } P = \text{idéal premier de norme } NP = 3$$

c) Si $p = 3$, $ab \not\equiv 0 \pmod{3}$ et $a \equiv \pm b \pmod{9}$, alors 3 est ramifié en un idéal P_1 :

$$3A_K = P_1^2 P_2, \text{ avec } P_1 = \text{idéal premier de norme } NP_1 = 3$$

2) Les nombres premiers q non ramifiés dans K sont ceux ne divisent pas $3ab$:

a) Si $q \equiv -1 \pmod{3}$, alors q est décomposé dans K :

$$qA_K = P_1 P_2 \text{ avec les normes } NP_1 = q^2 \text{ et } NP_2 = q$$

b) Si $q \equiv 1 \pmod{3}$ et ab^2 est un reste cubique modulo q , alors q est totalement décomposé dans K : $qA_K = P_1 P_2 P_3$, avec les normes $NP_i = q$ pour $i = 1, 2, 3$.

b) Si $q \equiv 1 \pmod{3}$ et ab^2 n'est pas un reste cubique modulo q , alors q est inerte dans K :

$$qA_K = P, \text{ avec la norme } NP = q^3$$

Preuve : cf [3].

Chapitre II

Théorie arithmétique des courbes elliptiques

Dans ce qui suit nous exposons quelques éléments de la théorie arithmétique des courbes elliptiques : structures, équations, loi de groupe abélien ..etc.

1. Structures algébriques :

Une courbe elliptique est une cubique plane non singulière d'équation particulière :

$$E : y^2 + a_1 x y + a_3 y = x^3 + a_2 x^2 + a_4 x + a_6 \quad (1)$$

Elle possède une structure de courbe algébrique projective, lisse, irréductible, de genre un.

Elle possède aussi une structure de variété abélienne de dimension 1 .

Les 5 coefficients a_i de l'équation (1) sont des éléments d'un corps commutatif K .

Les 2 variables x et y sont racines de l'équation algébrique (1) . Donc ce sont des éléments d'une clôture algébrique K^{alg} du corps K .

Définition 2:

L' équation (1) est l'équation de WEIERSTRASS de la courbe elliptique E .

Les notions de courbes lisses , de courbes irréductibles et de courbes projectives se trouvent dans la théorie des courbes algébriques :

Définition 3:

1) Une courbe algébrique lisse est une courbe qui n'a pas de point singulier .

2) Une courbe algébrique est irréductible si son équation $f(x,y)=0$ ne se décompose pas en un produit $f_1(x,y) f_2(x,y) = f(x,y)$ de 2 polynômes de degrés ≥ 1 .

3) Une courbe elliptique d'équation $f(x,y)=0$ est projective si ,dans le plan projectif $IP^2(K)$ son équation est homogène de degré 3 .

4) Le genre d'une courbe plane lisse projective de degré n est l'entier $g = \frac{(n-1)(n-2)}{2}$.

2. Transformations d'équations et invariants arithmétiques:

L'équation (1) peut être transformée en d'autres formes par des changements linéaires convenables de variables :

a) Lorsque $\text{caract}(K) \neq 2$, on élimine les monômes en xy et en y dans l'équation (1) par le changement linéaire de variables :

$$(x, y) \longrightarrow (x, \frac{1}{2}(y - a_1 x - a_3)) \quad (2)$$

On obtient l'équation :

$$E_1 : y^2 = 4x^3 + b_2 x^2 + 2b_4 x + b_6 \quad (3)$$

Les coefficients b_i sont des polynômes homogènes de degré i de l'anneau $\mathbf{Z}[a_1, \dots, a_6]$:

$$b_2 = a_1^2 + 4a_2 \quad b_4 = a_1 a_3 + 2a_4 \quad b_6 = a_3^2 + 4a_6 \quad (4)$$

b) Lorsque $\text{caract}(K) \neq 2, 3$, le changement linéaire :

$$X = x + \frac{a_1^2 + 4a_2}{12}, \quad Y = 2y + a_1 x + a_3 \quad (5)$$

élimine les monômes en xy , en y et en x^2 dans (1).

On obtient l'équation :

$$E_2 : Y^2 = 4X^3 + g_2 X + g_3 \quad (6)$$

Les coefficients g_i sont des polynômes en b_i :

$$g_2 = -\frac{1}{12}b_2^2 + 2b_4, \quad g_3 = \frac{b_2^3}{216} - \frac{1}{6}b_2 b_4 + b_6 \quad (7)$$

Les coefficients b_i sont les polynômes définis par les formules (4)

c) On élimine les termes en x^2 et le coefficient 4 dans l'équation (3) pour un corps de caractéristique différente de 2 et 3 avec le changement linéaire de variables :

$$(x, y) \longrightarrow \left(\frac{x - 3b_2}{36}, \frac{y}{108} \right) \quad (8)$$

On obtient l'équation :

$$E_3 : y^2 = x^3 - 27c_4 x - 54c_6 \quad (9)$$

Les coefficients c_4 et c_6 sont des polynômes de l'anneau $\mathbf{Z}[b_2, b_4, b_6]$ homogènes de degré i

$$c_4 = b_2^2 - 24b_4 \quad \text{et} \quad c_6 = -b_2^3 + 36b_2 b_4 - 216b_6 \quad (10)$$

Par des substitutions linéaires, on peut obtenir d'autres formes d'équations de courbes elliptiques ; citons :

$$1) \text{L'équation de WEIERSTRASS courte : } y^2 = x^3 + Ax + B \quad \text{avec } A, B \in K \quad (11)$$

$$2) \text{L'équation de LEGENDRE : } y^2 = x(x-1)(x-\lambda) \quad \text{avec } \lambda \neq 0, 1 \quad (12)$$

$$3) \text{la forme de KUBERT : } y^2 + (1-c)xy - by = x^3 - bx^2 \quad (b, c \in K) \quad (13)$$

Les coefficients b_i et c_i permettent de définir 2 invariants arithmétiques de la courbe elliptique E :

Définition 4 :

Pour une courbe elliptique E définie sur un corps K de caract $\neq 2, 3$, le discriminant de E est l'élément du corps K défini par la formule :

$$\Delta(E) = 9b_2b_4b_6 - 8b_3^4 - 27b_2^2b_6 - b_2^2b_8 \quad \text{avec } 4b_8 = b_2b_6 - b_4^2; \quad (14)$$

C'est un polynôme de l'anneau $\mathbf{Z} [b_2, b_4, b_6, b_8]$ homogène de degré 12 .

Le discriminant $\Delta(E)$ s'écrit aussi sous la forme :

$$\Delta(E) = (c_4^3 - c_6^2) / 1728$$

qui est un polynôme de l'anneau : $(1/1728) \mathbf{Z} [c_4, c_6]$ homogène de degré 12

Définition 5 :

L'invariant modulaire d'une courbe elliptique E pour $\text{caract}(K) \neq 2, 3$ est le nombre défini par la formule :

$$j(E) = c_4^3 / \Delta(E) \quad (15)$$

Ces invariants permettent d'étudier certains aspects des courbes elliptiques .

3. Structure de groupe abélien sur une courbe elliptique :

Une loi de groupe abélien sur l'ensemble $E(K)$ des points K -rationnels de la courbe elliptique E est définie en prenant le point $0_E = (\infty, \infty)$ à l'infini comme élément neutre et la propriété géométrique :

« 3 points colinéaires $P_i = (x_i, y_i)$ de la courbe elliptique E ont une somme nulle »

$$P_1 + P_2 + P_3 = 0_E \quad (\text{figure 2}) \quad (16)$$

La loi de groupe abélien est la loi de composition :

$$\begin{aligned} E(K) \times E(K) &\longrightarrow E(K) \\ (P_1, P_2) &\longrightarrow P_1 + P_2 \end{aligned} \quad (17)$$

Le point $O_E = (\infty, \infty)$ est le point à l'infini dans le plan affine ; il est déterminé par la direction de l'axe Oy .

Dans le plan projectif $IP^2(K)$, ce point a pour coordonnées $O_E = (0, 1, 0)$. Certains auteurs l'appellent point neutre, point de base de la courbe elliptique.

Vérifions les axiomes de ce groupe :

L'axiome de l'élément neutre se vérifie au moyen de la règle géométrique :

Le point $P+O_E$ est sur la parallèle à Oy passant par P : donc $P+O_E = P$ pour tout point P de E .

L'axiome de l'élément symétrique se vérifie au moyen de la règle géométrique :

Le symétrique $(-P)$ est le 2^{ème} point d'intersection de la courbe elliptique E par la parallèle à Oy passant par P : donc $P+(-P) = O_E$ pour tout point P de E

L'axiome de commutativité est vérifié avec la règle géométrique :

La sécante passant par les points P_1 et P_2 coïncide avec la sécante passant par les points P_2 et P_1 . Il en résulte : $P_1+P_2 = P_2+P_1$.

L'axiome d'associativité se vérifie en calculant les coordonnées des 4 points $P_1+P_2=M_1$, M_1+P_3 , $P_2+P_3 = M_2$ et P_1+M_2 .

Les coordonnées du symétrique d'un point, de la somme P_1+P_2 de deux points distincts $P_1 \neq P_2$, de la somme de deux points confondus $P+P = 2P$ s'obtiennent par la théorie de l'intersection de la courbe E par une droite convenable. On obtient les résultats suivants :

a. Calcul du symétrique $-P$ d'un point $P = (x, y)$:

La relation géométrique $P+(-P) = O_E$ implique que le symétrique du point P est le 2^{ème} point d'intersection de la courbe E par la parallèle à Oy passant par le point P (figure 1)

Les calculs donnent les formules du symétrique :

$$-P = -(x, y) = (x, -y - a_1 x - a_3) \quad (18)$$

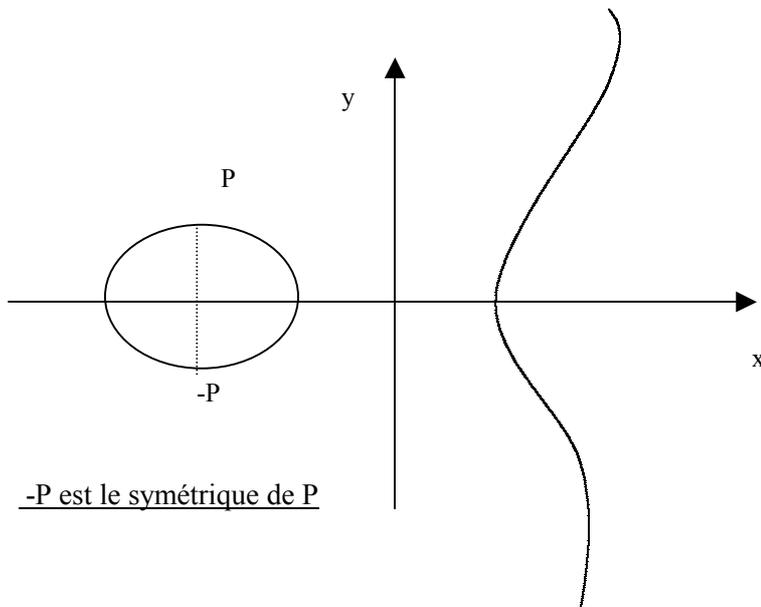


Figure.1

b. Calcul de la somme P_1+P_2 de deux points $P_i = (x_i, y_i)$, $P_1 \neq \pm P_2$:

La relation géométrique $P_1+P_2+P_3=0_E$ implique la somme $P_1+P_2 = -P_3$

Il en résulte que le point $P_1+P_2 = M$ est le symétrique $-P_3 = M$ du 3^{ème} point d'intersection P_3 de la courbe E par la sécante P_1P_2 : (figure 2)

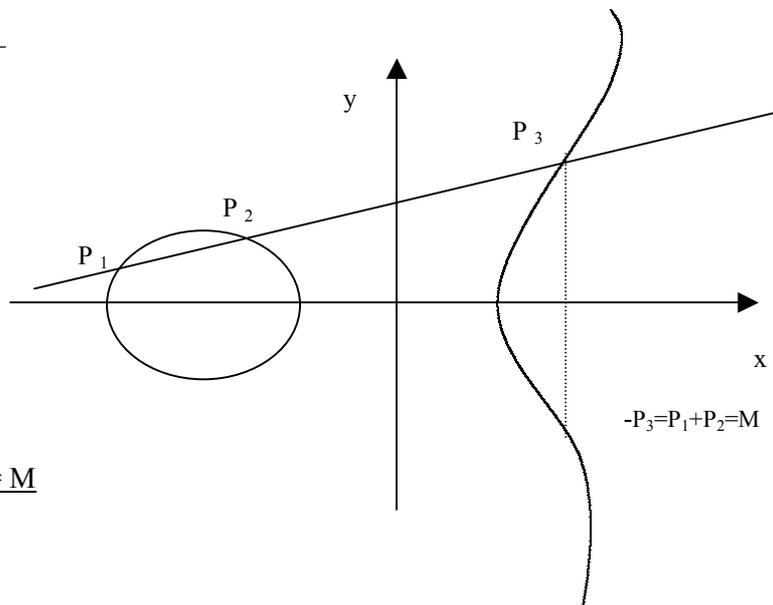
Les calculs donnent les coordonnées :

$$P_1+P_2=M = (x_M, y_M) ;$$

$$x_M = \lambda^2 + a_1\lambda - a_2 - x_1 - x_2 \tag{19}$$

$$y_M = -\lambda^3 - 2a_1\lambda^2 + (a_2 - a_1^2 + 2x_1 + x_2)\lambda + a_1a_2 - a_3 + a_1(x_1 + x_2) - y_1 ;$$

avec $\lambda = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1}$



La somme $P_1+P_2 = M$

On a donc démontré le :

Théorème 6:

Soit une courbe elliptique E sur un corps K . Alors l'ensemble :

$E(K) = \{ P \in E, P = (x, y), x, y \in K \text{ satisfaisant à l'équation (1) de } E \} \cup \{ O_E \}$ muni de la loi définie par la formule (17) est un groupe abélien d'élément neutre le point à l'infini $O_E = (\infty, \infty)$

Définition 6 :

Le groupe des points K -rationnels $E(K)$ est le groupe de MORDELL –WEIL de la courbe elliptique E .

Sa structure est précisée par le :

Théorème 7 :

Le groupe de MORDELL –WEIL $E(K)$ d'une courbe elliptique E sur un corps commutatif K est un groupe de type fini.

Il est isomorphe au produit de groupes :

$$E(K) \cong E(K)_{tors} \times \mathbf{Z}^r ;$$

où $E(K)_{tors}$ désigne le sous- groupe de torsion de la courbe E

et $r(E) = r \geq 0$ un entier rationnel.

Preuve : Cf [11]

C'est le théorème de MORDELL-WEIL des courbes elliptiques et des variétés abéliennes de dimension 1 .

Définition 7 :

L'entier naturel $r(E) = r$ du théorème 7 est le rang de la courbe elliptique E ; c'est le nombre de générateurs de la partie infinie de la courbe elliptique E .

Lorsque le corps de définition d'une courbe elliptique E est un corps fini K , le groupe $E(K)$ des points K -rationnels de la courbe elliptique E est un groupe fini :

Théorème 8 :

Soit une courbe elliptique E définie sur un corps fini K à q éléments, $q = p^f$ et p premier

Alors le groupe abélien $E(K)$ est d'ordre $\leq 1 + q + 2\sqrt{q}$

Preuve : cf [18]

Le discriminant $\Delta(E)$ peut être utilisé pour caractériser les courbes non singulières .

4. Points singuliers d'une cubique plane :

Soit une cubique plane C sur un corps K et d'équation :

$$f(x, y) = y^2 + a_1xy + a_3y - x^3 - a_2x^2 - a_4x - a_6 = 0 \quad (1)$$

Les points singuliers de cette cubique s'obtiennent par la théorie des singularités des courbes algébriques :

Si le système des 3 équations algébriques :

$$\left\{ \begin{array}{l} f(x, y) = 0 \\ \frac{\delta f}{\delta x}(x, y) = 0 \\ \frac{\delta f}{\delta y}(x, y) = 0 \end{array} \right. \quad (I)$$

n'admet pas de solutions, alors la cubique C est lisse, c'est une courbe elliptique.

Si le système (2) admet une solution $P_0 = (X_0, Y_0)$, alors la cubique C est singulière.

Le point singulier $P_0 = (X_0, Y_0)$, quand il existe, est soit un nœud de la cubique, soit un point de rebroussement de la cubique.

Théorème 9 :

On considère une cubique plane C d'équation affine :

$$f(x, y) = y^2 + a_1xy + a_3y - x^3 - a_2x^2 - a_4x - a_6 = 0 \quad (1)$$

1) Le point à l'infini 0_C n'est pas singulier sur la cubique C .

2) "La cubique C n'a pas de point singulier" équivaut à "l'invariant discriminant $\Delta(C) \neq 0$ "

Alors la cubique C est une courbe elliptique.

Preuve de "Le point à l'infini 0_C n'est pas singulier sur la cubique C "

Le changement de variable : $x = X/Z$, $y = Y/Z$

transforme l'équation (1) en une équation homogène :

$$Y^2Z + a_1XYZ + a_3YZ - X^3 - a_2X^2Z - a_4XZ^2 - a_6Z^3 = g(X, Y, Z) = 0$$

Posons : $f\left(\frac{X}{Z}, \frac{Y}{Z}\right) = g(X, Y, Z)$

Le système d'équations (I) et le changement de variables impliquent le système de 4 équations algébriques :

$$\left\{ \begin{array}{l} g(X, Y, Z) = 0 \\ g_x'(X, Y, Z) = 0 \\ g_y'(X, Y, Z) = 0 \\ g_z'(X, Y, Z) = 0 \end{array} \right. \quad (\text{II})$$

Au point neutre $0_C = (\infty, \infty) = (0, 1, 0)$, on obtient les quatre équations algébriques :

$$\left\{ \begin{array}{l} (1) g(0, 1, 0) = 0 \\ (2) g_x'(0, 1, 0) = 0 \\ (3) g_y'(0, 1, 0) = 0 \\ (4) g_z'(0, 1, 0) = 1 \neq 0 \end{array} \right. \quad (\text{III})$$

La relation (4) implique que le système (III) n'a pas de solution.

On en déduit que le point $0_C = (0, 1, 0)$ n'est pas un point singulier de la cubique C .

Preuve de " la cubique C non singulière " implique " le discriminant $\Delta(C)$ de la cubique C n'est pas nul "

Soit une cubique C sur un corps de caractéristique différente de 2 et 3 et d'équation :

$$C : y^2 = h(x) = 4x^3 + b_2x^2 + 2b_4x + b_6 \quad (1)$$

L'hypothèse " la cubique C non singulière " implique que le polynôme $h(x)$ admet 3 racines distinctes α_i .

$$y^2 = h(x) = 4(x - \alpha_1)(x - \alpha_2)(x - \alpha_3) \quad (2)$$

Il en résulte que la cubique C est une courbe elliptique (3)

Le discriminant $\Delta(C)$ d'une courbe elliptique C est lié au résultant $\text{Res}(h, h')$ du polynôme $h(x)$ et à sa dérivée h' par la formule :

$$\Delta(C) = d \text{Res}(h, h') \text{ pour une certaine constante } d \quad (4)$$

Le polynôme $h(x)$, d'après (2) admet 3 racines distinctes α_i , donc son polynôme dérivé est de la forme :

$$h'(x) = 4(x - \beta_1)(x - \beta_2) \quad (5)$$

où les zéros β_i sont distincts des zéros α_i :

Les formules (2) et (5) impliquent que le résultant $\text{Res}(h, h') \neq 0$ (6)

(4) et (6) impliquent la valeur du discriminant : $\Delta(C) \neq 0$

La classification des cubiques planes singulières est déterminée par le :

Théorème 10 :

Soit une cubique plane C d'équation :

$$y^2 + a_1xy + a_3y = x^3 + a_2x^2 + a_4x + a_6$$

à coefficients a_i dans un corps K .

Soient son discriminant $\Delta(C)$ et son coefficient usuel $c_4(C)=c_4$. Alors :

(1) La cubique C admet un nœud si et seulement si $\Delta(C)=0$ et $c_4 \neq 0$, et dans ce cas cette cubique C n'est pas une courbe elliptique.

(2) La cubique C admet un point de rebroussement si et seulement si $\Delta(C)=c_4 = 0$

Preuve de " la cubique C admet un nœud " implique " $\Delta(C) = 0$ et $c_4 \neq 0$ "

Le théorème 9 implique " la cubique C non singulière " équivaut à " $\Delta(C) \neq 0$ ".

Il en résulte que l'hypothèse " C singulière " équivaut à " $\Delta(C) = 0$ ".

Soit une cubique plane C d'équation :

$$C : y^2 = 4x^3 + b_2x^2 + 2b_4x + b_6 = g(x) \quad (1)$$

L'hypothèse " la cubique C admet un nœud S " implique l'existence de deux tangentes distinctes à la courbe C au point S .

Les pentes de ces tangentes sont données par la dérivée de l'équation (1) :

$$2yy' = 12x^2 + 2b_2x + 2b_4$$

Les pentes des tangentes sont égales à :

$$y' = \frac{6x^2 + b_2x + b_4}{y} = \frac{h(x)}{y} \quad (2)$$

L'hypothèse " Les 2 tangentes sont distinctes au nœud S " implique que le polynôme $h(x)$ possède 2 racines distinctes .

La relation (3) implique que le discriminant du polynôme $h(x)$:

$$\delta(h) = b_2^2 - 24b_4 \neq 0 \quad (4)$$

$$\text{Or : } b_2^2 - 24b_4 = c_4(C) \quad (5)$$

Les relations (4) et (5) impliquent : $c_4(C) \neq 0$

Preuve de " $\Delta(C)=0$ et $c_4(C) \neq 0$ " implique " La cubique C admet un nœud"

Soit une cubique plane C d'équation (1)

L'hypothèse $\Delta(C)=0$ implique que C est singulière .

Le point singulier de C est soit un nœud , soit un point de rebroussement .

La dérivée partielle $g'(x) = 12x^2 + 2b_2x + 2b_4$ est un polynôme quadratique de discriminant :

$$\delta = c_4(C) \quad (6)$$

l'hypothèse $c_4(C) \neq 0$ et la relation (6) impliquent que le polynôme $g'(x)$ admet deux racines différentes .

Il en résulte deux tangentes distinctes à la cubique C au point singulier ; donc ce point est nœud .

Preuve de " la cubique C admet un point de rebroussement " implique " $\Delta(C) = c_4 = 0$ "

L'hypothèse " la cubique C admet un point de rebroussement R " implique l'existence de deux tangentes confondues à la courbe C au point R .

Les pentes de ces tangentes sont les racines du polynôme $h(x)$ défini dans (2) :

L'hypothèse " L'existence de 2 tangentes confondues au point de rebroussement R " implique que le polynôme $h(x)$ possède une racine double (7)

La relation (7) entraîne le discriminant $\delta(h)$ du polynôme $h(x)$ est nul .

Il en résulte $c_4 = 0$.

Preuve de " $\Delta(C) = c_4 = 0$ " implique " La cubique C admet un point de rebroussement "

l'hypothèse $c_4(C) = 0$ et la relation (6) impliquent que le polynôme $g'(x)$ admet une racine double .

Il en résulte deux tangentes confondues à la cubique C au point singulier .

Cela implique que ce point est point de rebroussement .

Exemples :

1. Cubique plane non singulière "C'est une courbe elliptique" :

Soit la cubique plane E sur Θ , d'équation :

$$E : y^2 + x y + y = x^3 + x^2 - 3x + 1$$

Les calculs donnent les coefficients $b_1 : b_2 = 5$, $b_4 = -5$, $b_6 = 5$ et $b_8 = 0$ et le discriminant $\Delta(E) = -800 = -2^5 \cdot 5^2 \neq 0$, cela implique que cette cubique est une courbe elliptique .

La valeur $\Delta(E) < 0$ implique la forme particulière de la courbe en une seule branche .

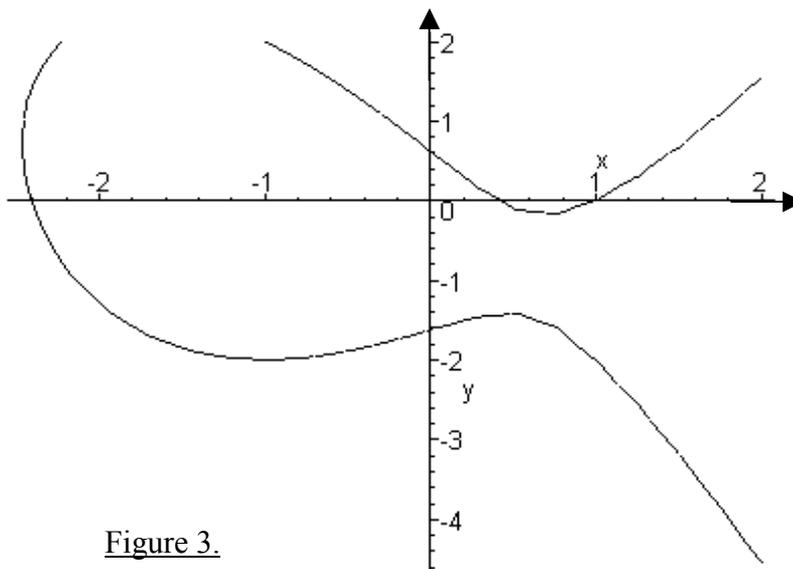


Figure 3.

2. Cubique plane avec un nœud " : ce n'est pas une courbe elliptique " :

Soit une cubique plane d'équation de WEIERSTRASS courte de la forme :

$$E : y^2 = x^3 - 12x + 16 \in \Theta[x, y]$$

Les calculs donnent : le discriminant $\Delta(E) = -16(-4 \times 12^3 + 27 \times 16^2) = 0$

Il en résulte que cette cubique plane est singulière .

Déterminons la nature de la singularité de la cubique E ; pour cela calculons le coefficient usuel c_4 :

$$\text{Les calculs donnent : } c_4 = -48(-12) = 576 \neq 0$$

Le théorème 10 implique que la cubique E admet un nœud S .

Déterminons les coordonnées du point S :

$$\text{Posons : } f(x, y) = y^2 - x^3 + 12x - 16 = 0$$

Par définition le point S est solution du système de 3 équations algébriques :

$$\begin{cases} f(x, y) = 0 \\ f'_x(x, y) = -3x^2 + 12 = 0 \\ f'_y(x, y) = 2y = 0 \end{cases}$$

$$\text{Les calculs donnent : } S = (2, 0)$$

Il en résulte que la courbe algébrique E possède un nœud au point (2, 0).

Pour la représentation géométrique , nous utilisons les points :

$$(x, y) = (-4, 0), (0, -4), (0, 4), (2, 0) \text{ et le logiciel 'Maple'}$$

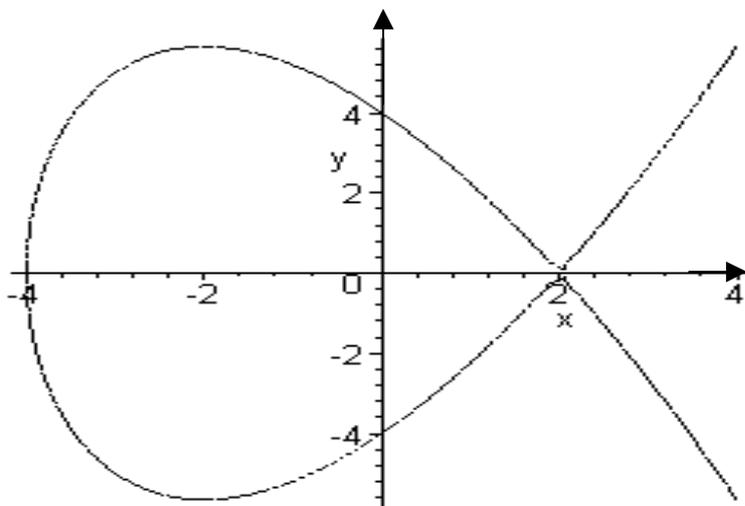


Figure 4

3. Cubique plane avec un point de rebroussement "": ce n'est pas une courbe elliptique "

Considérons la cubique plane E sur Θ , d'équation :

$$E : y^2 = x^3 + 3x^2 + 3x + 1 \quad (2)$$

Les calculs donnent les invariants : $b_2=12$, $b_4=6$, $b_6=4$, le discriminant $\Delta(E) = 0$ et le coefficient usuel $c_4 = 0$

Il en résulte que la cubique plane d'équation (2) est une cubique singulière qui possède un point de rebroussement .

Le polynôme $g(x) = x^3 + 3x^2 + 3x + 1$ est une identité algébrique ; c'est $(x+1)^3$.

$$E : y^2 = (x+1)^3$$

Nous en déduisons que la cubique E possède un point de rebroussement de coordonnées $(-1,0)$.

Pour la construction géométrique , nous utilisons les points :

$(-1, 0)$, $(0, -1)$, $(0, 1)$ et le logiciel 'Maple' .

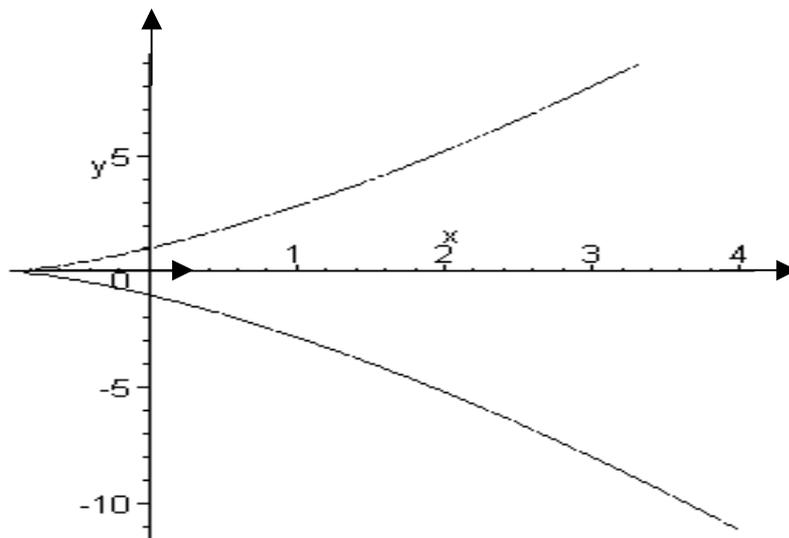


Figure 5

Les morphismes de courbes elliptiques peuvent être des endomorphismes , des isomorphismes ,des automorphismes , des translations ou des isogénies.

Nous nous intéressons aux isomorphismes , aux endomorphismes et aux isogénies de deux courbes elliptiques sur un corps K .

5.Isomorphismes de courbes elliptiques E et E' :

Soit deux courbe elliptiques E et E' sur un corps K .

$$\begin{aligned} \text{Soit l'application} \quad f: E(K) &\longrightarrow E'(K) \\ (x, y) &\longrightarrow (u^2x + r, u^3y + su^2x + t) \end{aligned} \quad (1)$$

de groupes de MORDELL - WEIL .

avec : $u \in K^*$ et $r, s, t \in K$.

l'application f est un isomorphisme de courbes elliptiques E et E' sur K .

Cette application vérifie les relations d'isomorphisme de groupes abéliens .

$f(0_E) = 0_{E'}$, où $0_E =$ point neutre de la courbe E et $0_{E'} =$ point neutre de la courbe E'

$f(P_1 + P_2) = f(P_1) + f(P_2)$ pour tout couple (P_1, P_2) de points de la courbe elliptique E .

Cette application transforme l'équation de la courbe E :

$$E: y^2 + a_1xy + a_3y = x^3 + a_2x^2 + a_4x + a_6 \text{ avec } a_i \in K \quad (2)$$

en l'équation de la courbe elliptique E' :

$$E': y^2 + a'_1xy + a'_3y = x^3 + a'_2x^2 + a'_4x + a'_6 \text{ avec } a'_i \in K \quad (3)$$

Les calculs donnent les relations entre :

a) Les coefficients a_i et a'_i :

$$ua'_1 = a_1 + 2s$$

$$u^2a'_2 = a_2 - sa_1 + 3r - s^2$$

$$u^3a'_3 = a_3 + ra_1 + 2t$$

$$u^4a'_4 = a_4 - sa_3 + 2ra_2 - (t + rs)a_1 + 3r^2 - 2st \quad (4)$$

$$u^6a'_6 = a_6 + ra_4 + r^2a_2 + r^3 - ta_3 - t^2 - rta_1$$

b) Les coefficients b_i et b'_i :

$$\begin{aligned}
u^2 b'_2 &= b_2 + 12r \\
u^4 b'_4 &= b_4 + r b_2 + 6r^2 \\
u^6 b'_6 &= b_6 + 2r b_4 + r^2 b_2 + 4r^3 \\
u^8 b'_8 &= b_8 + 3r b_6 + 3r^2 b_4 + r^3 b_2 + 3r^4
\end{aligned} \tag{5}$$

c) Les coefficients c_i et c'_i :

$$u^4 c'_4 = c_4 \quad \text{et} \quad u^6 c'_6 = c_6 \tag{6}$$

d) Les discriminants $\Delta(E)$ et $\Delta(E')$

$$u^{12} \Delta(E') = \Delta(E) \tag{7}$$

e) Les invariants modulaires $j(E)$ et $j(E')$:

$$j(E') = j(E) \tag{8}$$

La relation (8) implique un critère de reconnaissance de 2 courbes elliptiques isomorphes E et E' sur un corps K ; elle détermine la classe des courbes elliptiques isomorphes à une courbe elliptique donnée .

Théorème 11 :

Deux courbes elliptiques E et E' sur un corps K sont isomorphes sur une clôture algébrique du corps K si et seulement si elles ont des invariants modulaires égaux

$$j(E) = j(E')$$

Preuve de "E et E' isomorphes " implique " j(E) = j(E') "

Soient deux courbes elliptiques E et E' isomorphes sur un corps K .

Leurs équations sont de la forme :

$$E : y^2 + a_1 x y + a_3 y = x^3 + a_2 x^2 + a_4 x + a_6 \quad \text{avec } \Delta(E) \neq 0 \tag{1}$$

$$E' : y^2 + a'_1 x y + a'_3 y = x^3 + a'_2 x^2 + a'_4 x + a'_6 \quad \text{avec } \Delta(E') \neq 0 \tag{2}$$

Les relations entre les coefficients a_i et a'_i sont celles des formules (4) .

Les formules (8) précédentes impliquent que les invariants modulaires sont égaux.

Preuve de "j(E) = j(E') " implique " E et E' isomorphes "

Soient un corps K de caractéristique $\neq 2,3$, deux courbes elliptiques E et E' sur K ; d'invariants modulaires égaux $j(E)=j(E')$ (3)

Prenons les équations des courbes sous la forme courte :

$$E : y^2 = x^3 + a_4x + a_6 \quad \text{avec } 4a_4^3 + 27a_6^2 \neq 0 \quad (4)$$

$$E' : y^2 = x^3 + a_4'x + a_6' \quad \text{avec } 4a_4'^3 + 27a_6'^2 \neq 0 \quad (5)$$

La formule qui donne l'invariant modulaire j d'une courbe elliptique E est :

$$j = c_4^3 / \Delta(E) \quad (6)$$

Les calculs donnent les valeurs de c_4 et du discriminant

$$c_4 = -48a_4 \quad \text{et} \quad \Delta(E) = -16(4a_4^2 + 27a_6^2) \quad (7)$$

L'hypothèse (3), les formules (6) et (7) impliquent l'égalité :

$$a_4^3 a_6'^2 = a_4'^3 a_6^2 \quad (8)$$

Il y a 3 cas possibles suivant les valeurs $j=0$, $j=1728$ et $j \neq 0, j \neq 1728$.

Pour $j=0$, la formule (7) donne les valeurs :

$$a_4=0, \Delta(E) \neq 0, a_6 \neq 0, a_4'=0 \text{ et } a_6' \neq 0 \quad (9)$$

$$\text{Il en résulte l'existence d'un élément non nul } u \text{ du corps } K \text{ tel que : } a_6 = u^6 a_6' \quad (10)$$

Les formules liant les coefficients a_6 et a_6' de deux courbes elliptiques isomorphes et (10) impliquent les formules d'isomorphismes des courbes E et E' :

$$(x, y) \longrightarrow (u^2x, u^3y) \quad \text{avec} \quad u = \left(\frac{a_6}{a_6'} \right)^{1/6} \quad (11)$$

Pour $j=1728$, les formules (6) et (7) donnent les valeurs :

$$a_4 \neq 0, a_4' \neq 0, a_6 = a_6' = 0 \quad (12)$$

(12) implique l'existence d'un élément non nul u du corps K tel que :

$$a_4 = u^4 a_4' \quad (13)$$

Les formules liant les coefficients a_4 et a_4' de deux courbes elliptiques isomorphes et (13)

impliquent les formules d'isomorphismes données dans (11) avec $u = \left(\frac{a_4}{a_4'} \right)^{1/4}$

Pour $j \neq 0, 1728$, les formules (6) et (7) donnent les valeurs :

$$a_4 a_6 \neq 0 \quad \text{et} \quad a_4' a_6' \neq 0 \quad (14)$$

$$(14) \text{ implique les valeurs : } a_4 \neq 0, a_6 \neq 0, a_4' \neq 0 \text{ et } a_6' \neq 0 \quad (15)$$

On en déduit l'existence d'un élément non nul u du corps K tel que :

$$a_6 = u^6 a_6' \quad \text{et} \quad a_4 = u^4 a_4' \quad (16)$$

Les formules liant les coefficients a_4 et a'_4 , a_6 et a'_6 de deux courbes elliptiques isomorphes et (16) impliquent les formes d'isomorphismes :

$$(x, y) \longrightarrow (u^2x, u^3y) \text{ avec } u = \left(\frac{a_4}{a'_4}\right)^{1/4} = \left(\frac{a_6}{a'_6}\right)^{1/6}$$

Exemple :

Considérons les deux courbes elliptiques définies sur un corps K de caractéristique différente de 2, d'équations :

$$E : y^2 = x^3 + 4x^2 + 2x \quad \text{avec } \Delta(E) = 2^9 \neq 0$$

$$E' : y^2 = x^3 - 8x^2 + 8x \quad \text{avec } \Delta(E') = 2^{15} \neq 0$$

$$\text{Les coefficients } a_i \text{ et } a'_i : a_1 = a_3 = a'_1 = a'_3 = 0, \quad a_2 = 4, \quad a_4 = 2, \quad a'_2 = -8 \text{ et } a'_4 = 8 \quad (1)$$

Les calculs donnent des invariants modulaires égaux : $j(E) = j(E') = 8000$

Le théorème 11 implique que les courbes elliptiques E et E' sont isomorphes sur une clôture algébrique du corps K .

Cherchons une formule d'isomorphisme des courbes elliptiques E et E' .

Les formules générales d'isomorphismes des courbes elliptiques E et E' ont été données au début de ce paragraphe par :

$$f_{u,r,s,t}(x, y) = (u^2x + r, u^3y + su^2x + t) \quad (2)$$

avec : $u \in K^*$ et $r, s, t \in K$.

$$\text{En utilisant les formules (4) du paragraphe 5, les calculs donnent : } s = t = 0 \quad (3)$$

Et la relation entre les coefficients a_i et a'_i :

$$u^2(-8) = 2 + 3r \quad (4)$$

$$u^4 \cdot 8 = 2 + 8r + 3r^2 \quad (5)$$

$$r^3 + 4r^2 + 2r = 0 = h(r) \quad (6)$$

La relation (6) implique que : $r=0$ est une racine du polynôme $h(r)$ de degré 3 en r .

Pour la valeur $r = 0$, la formule (4) devient :

$$u^2(-8) = 2$$

Cela entraînent les deux valeurs de u :

$$u = \pm \frac{1}{\sqrt{-2}}$$

Pour la valeur $u = \frac{1}{\sqrt{-2}}$, les relations (2), (3) donnent l'isomorphisme :

$$f: E \longrightarrow E'$$

$$(x, y) \longrightarrow \left(-\frac{1}{2}x, -\frac{1}{2\sqrt{-2}}y \right)$$

Les 2 courbes elliptiques sont isomorphes sur le corps quadratique imaginaire $\Theta(\sqrt{-2})$.

6. Endomorphismes et isogénies de courbes elliptiques :

Définition 8:

Un endomorphisme d'une courbe elliptique E est un homomorphisme du groupe abélien $E(K)$

L'ensemble des endomorphismes d'une courbe elliptique E sur K est un anneau noté $\text{End}_K(E)$.

Cet anneau est intègre de caractéristique 0, il est donc isomorphe à l'anneau des entiers rationnels \mathbf{Z} ou à un anneau contenant \mathbf{Z} .

Définition 9 :

Une courbe elliptique dont l'anneau des endomorphismes $\text{End}_K(E)$ contient l'anneau des entiers rationnels \mathbf{Z} est une courbe elliptique à multiplication complexe.

Exemples:

- 1) Toute courbe elliptique sur un corps fini a une multiplication complexe.
- 2) Une courbe elliptique sur un corps quadratique imaginaire $\Theta(\sqrt{-D})$ est à multiplication complexe, l'anneau des endomorphismes $\text{End}_K(E)$ est isomorphe à l'anneau des entiers du corps quadratique imaginaire $\Theta(\sqrt{-D})$ ou à un ordre de cet anneau.

SHIMURA cf[17] a défini la notion d'isogénie de courbes elliptiques comme suit :

Définition 10 :

Soient deux courbes elliptiques E_1 et E_2 sur un même corps K d'éléments neutres 0_1 et 0_2 .

Une isogénie de courbes elliptiques est un morphisme de groupes de MORDELL-WEIL:

$$g: E_1(K) \longrightarrow E_2(K)$$

satisfaisant les relations :

- 1) $g(0_1) = 0_2$;
- 2) $g(P_1 + P_2) = g(P_1) + g(P_2)$ pour tous les points P_i de E ;
- 3) le noyau $g^{-1}(0_2)$ est un sous groupe fini du groupe E_1
- 4) $g(E_1) = E_2$ pour toute isogénie non nulle (g est surjective)

Définition 11 :

Le degré de l'isogénie g est égal à l'ordre de son noyau.

A chaque isogénie $g: E_1 \longrightarrow E_2$, on peut associer l'application $\hat{g}: E_2 \longrightarrow E_1$, déterminée par le :

Théorème 12 :

Soit une isogénie de degré m de courbes elliptiques :

$$g: E_1(K) \longrightarrow E_2(K)$$

Alors il existe une isogénie unique :

$$\hat{g}: E_2(K) \longrightarrow E_1(K)$$

dont les composées : $\hat{g} \circ g: E_1(K) \longrightarrow E_1(K)$ et $g \circ \hat{g}: E_2(K) \longrightarrow E_2(K)$

sont les multiplications m_E par l'entier m sur les courbes E_1 et E_2 respectivement .

Preuve : Cf [18] , théorème 6.1 page 84.

Définition 12 :

Cette application $\hat{g}: E_2 \longrightarrow E_1$ est l'isogénie duale de l'isogénie g .

En particulier, la multiplication sur une courbe elliptique E par un entier rationnel m est une isogénie de cette courbe elliptique définie par :

$$m_E: E(K) \longrightarrow E(K)$$

$$P \longrightarrow m_E(P) = mP$$

$$mP = \begin{cases} P+P+\dots\dots\dots P & (m \text{ fois}) & \text{si } m > 0 \\ (-P)+(-P)+\dots\dots(-P) & (-m \text{ fois}) & \text{si } m < 0 \\ 0_E & & \text{si } m=0 \end{cases}$$

Cette multiplication satisfait les relations :

$m_E(P_1+P_2) = m_E(P_1) + m_E(P_2)$ et $m_E(0_E) = m_E(0_E)$ pour tout points P_i de E .

Si $m > 0$, noyau de cette isogénie m_E est le sous groupe de m - torsion de la courbe elliptique E :

$$m_E^{-1}(0_E) = \{P \in E, mP = 0_E\} = E(K)[m]$$

L'application " multiplication par un entier rationnel m " est un outil très efficace dans la détermination des sous groupes de m - torsion .

Théorème 13:

La multiplication m_E sur une courbe elliptique E est une isogénie de degré m^2 .

Preuve : cf [18] et [2] , corollaire du lemme 7.2 , p 215 .

Dans l'ensemble des courbes elliptiques E , la relation d'isogénie satisfait les relations :

- 1) E est isogène à E
- 2) E_1 est isogène à E_2 implique E_2 est isogène à E_1
- 3) E_1 est isogène à E_2 et E_2 est isogène à E_3 implique E_1 est isogène à E_3 .

Donc c'est une relation d'équivalence sur l'ensemble des courbes elliptiques sur un corps K .

Pour les courbes elliptiques sur le corps des nombres rationnels Θ , VELU a donné des formules d'isogénies [Compte Rendus de l'Académie des sciences PARIS , série A (1971) , t273 , p 238 -241].

7. Valuations d'un corps de nombres :

La théorie des réductions d'une courbe elliptique E sur un corps K , repose sur la théorie des valuations d'un corps .

Définition 13 :

Une valuation sur un corps K est une fonction $v : K \rightarrow \mathbb{R}_+$

à valeurs réelles positives qui satisfait aux trois axiomes :

(VAL 1) $v(x) > 0$ pour tout élément x non nul de K et $v(x)=0$ équivaut à $x=0$

(VAL 2) $v(x.y)=v(x).v(y)$ pour tous les éléments x , y de K

(VAL 3) $v(x+y) \leq v(x)+v(y)$ pour tous les éléments x , y de K .

Cet axiome (VAL 3) est appelé l'axiome de l'inégalité triangulaire , il peut être remplacé par :

(VAL 3') Il existe une constante réelle $C \geq 1$ telle que :

$v(x) \leq 1$ implique $v(1+x) \leq C$

L'axiome (VAL 3) peut être remplacé par un axiome plus fort :

(VAL 4) $v(x+y) \leq \max \{v(x) , v(y)\}$

Cet axiome implique la propriété : $v(x) \leq 1$ implique $v(1+x) \leq 1$

Les valuations d'un corps sont réparties dans deux sous ensembles :

Les valuations non- archimédiennes qui satisfont : $v(x) \leq 1$ implique $v(1+x) \leq 1$

Les valuations archimédiennes qui satisfont : $v(x) \leq 1$ implique $v(1+x) \leq 2$

Exemples

1. La valuation triviale v satisfait : $v(x) = 1$ si $x \neq 0$ et $v(x) = 0$ si $x = 0$.

2. La valeur absolue sur le corps des nombres réels \mathbb{R} , $v(x) = \max\{x, -x\}$ et la valuation sur le corps des nombres complexes \mathbb{C} , $v(a+ib) = \sqrt{a^2+b^2}$ sont des valuation archimédiennes.

Chaque valuation v d'un corps K définit une structure topologique sur ce corps :

Théorème 14:

Une valuation v d'un corps K détermine sur ce corps une topologie de HAUSDORFF.

Pour chaque élément a de K , un système fondamental de voisinages de a est formé par l'ensemble $U(a, \varepsilon) = \{x \in K ; v(a-x) < \varepsilon, \varepsilon \text{ est un nombre réel positif}\}$.

Preuve : Cf[20], proposition 1.1.2

Sur l'ensemble des valuations d'un corps, on définit une relation d'équivalence :

Définition 14 :

Deux valuations non triviales v_1 et v_2 sur un corps K sont équivalentes si elles satisfont l'une des conditions suivantes :

$$v_1(x) < 1 \text{ implique } v_2(x) < 1 ;$$

$$v_1(x) > 1 \text{ implique } v_2(x) > 1 ;$$

$$v_1(x) = 1 \text{ implique } v_2(x) = 1$$

Les valuations équivalentes sont déterminées par le :

Théorème 15:

Deux valuations v_1 et v_2 d'un corps K sont équivalentes si elles satisfont la relation :

$$v_1 = v_2^s \text{ pour un certain nombre réel } s > 0$$

Preuve : Cf [20]

Cette relation d'équivalence permet de définir les diviseurs premiers d'un corps :

Définition 15 :

Toute classe d'équivalence d'une valuation v d'un corps est un diviseur premier de ce corps.

Il en résulte que les valuations non triviales d'un corps K sont groupées en un ensemble V_0 des valuations non - archimédiennes non équivalentes et en un ensemble V_∞ des valuations archimédiennes non équivalentes, de sorte que l'ensemble des valuations d'un corps K est :

$$VAL(K) = V_0 \cup V_\infty$$

Pour le calcul des valuations sur un corps K , il y a des théorèmes d'approximation :

Théorème 16:

Soit un ensemble v_1, \dots, v_n de valuations inéquivalentes et non triviales d'un corps K . Alors :

- 1) Il existe un élément x dans K tel que : $v_1(x) > 1$ et $v_t(x) < 1$ pour $t = 2, 3, \dots, n$.
- 2) Pour tout nombre réel positif a et pour tous nombres x_1, x_2, \dots, x_n de K , il existe un nombre b tel que : $v_t(b - x_t) < a$ pour $t = 1, 2, \dots, n$.

Le calcul de la valuation d'une somme se fait avec le :

Théorème 17:

Soit une valuation non archimédienne v d'un corps K . Alors :

- 1) $v(a + b) \leq \max\{v(a), v(b)\}$
- 2) $v(a_i) > v(a_j)$ pour $i = 2, 3, \dots, n$ implique $v(a_1 + a_2 + \dots + a_n) = v(a_1)$

Pour un diviseur premier P non archimédien d'un corps K , on associe à un représentant v de cette classe des sous ensembles particuliers du corps K :

$A_v = \{x \in K ; v(x) \leq 1\}$, anneau de la valuation v de K = anneau des v -entiers de K .

$P_v = \{x \in K ; v(x) < 1\}$, idéal v -premier de K

$U_v = \{x \in K ; v(x) = 1\}$, groupe des v -unités.

et $K_v = A_v / P_v$ le corps résiduel du corps K en v .

Définitions 16 :

a) L'application canonique : $f : A_v \rightarrow A_v / P_v$ est une place de K en v .

b) A chaque valuation non archimédienne v sur un corps K , on associe la fonction φ appelée valuation exponentielle sur le corps K de valeur :

$\varphi(x) = -\log v(x)$ pour tout élément x du corps K .

Cela implique la relation : $v(x) = \exp(-\varphi(x))$ qui justifie le nom de valuation exponentielle

Alors les axiomes des valuations exponentielles φ deviennent :

(VAL' 1) $\varphi(x) = +\infty$ équivaut à $x=0$

(VAL' 2) $\varphi(xy) = \varphi(x) + \varphi(y)$ pour tous les éléments x, y de K

(VAL' 3) $\varphi(x+y) \geq \min\{\varphi(x), \varphi(y)\}$ pour tous les éléments x, y de K

A toute valuation non archimédienne φ on associe les sous ensembles du corps K :

$A_\varphi = \{x \in K, \varphi(x) \geq 0\}$, anneau des φ -entiers de K .

$M_\varphi = \{x \in K, \varphi(x) > 0\}$, idéal maximal en φ de K .

$U_\varphi = \{x \in K, \varphi(x) = 0\}$, groupe des φ -unités.

L'ensemble quotient : $A_\varphi / M_\varphi = K_{\text{rés}}$ est le corps résiduel du corps K en φ .

Cette valuation $\varphi : K \rightarrow \mathbb{R}_+$ détermine un homomorphisme du groupe multiplicatif K^* dans le groupe additif \mathbb{R}_+ .

La valuation φ est discrète si le groupe des valeurs $\varphi(K^*) = \{ v(a), a \in K \text{ avec } a \neq 0 \}$ est un ensemble discret.

Dans ce cas l'anneau A_φ est un anneau de valuation discrète.

Définition 17:

Un anneau de valuation discrète est un anneau principal A qui admet un seul idéal premier non nul P ; alors cet idéal premier admet un générateur π appelé uniformisante de P ; il en résulte : $P = \pi A$

Tout anneau A de valuation discrète est un anneau de DEDEKIND. Alors l'idéal premier non nul P est maximal.

Exemples :

1. Les valuations p -adiques associées à un nombre premier p

Tout nombre rationnel x possède une décomposition unique :

$x = p^r a / b$ où a et b sont des entiers rationnels premiers à p et $r \in \mathbb{Z}$.

La fonction $v_p : \Theta \longrightarrow \mathbb{Z} \cup \{+\infty\}$.

de valeur $v_p(x) = r$ est une valuation appelée valuation p -adique du corps Θ des nombres rationnels. C'est une valuation non archimédienne discrète.

2. Soient un corps de nombres algébriques K et son anneau des entiers A_K .

D'après la théorie des nombres, cet anneau est un anneau de DEDEKIND.

La théorie des anneaux de DEDEKIND montre que tout idéal non nul I de l'anneau A_K se décompose de manière unique en produit d'idéaux premiers sous la forme :

$$I = P_1^{e_1} P_2^{e_2} \dots P_r^{e_r}$$

Les exposants e_1, e_2, \dots, e_r sont les indices de ramification de l'idéal I en l'idéal premier P_i

L'idéal I est principal; il admet un générateur x : $I = x A_K$ pour tout idéal premier P de l'anneau A_K ; l'application :

$$\begin{array}{ccc}
 A_K & \longrightarrow & Z \cup \{+\infty\} \\
 x & \longrightarrow & v_P(x) = e_i \quad \text{est une valuation non - archimédienne discrète .}
 \end{array}$$

Chaque valuation possède des prolongements :

Définition 18 :

Soient un corps K muni d'une valuation non archimédienne discrète v et une extension finie L de K et le groupe des valeurs $v(K^*)$ de v dans \mathbb{R} .

1) Soit un prolongement w de la valuation v à L et le groupe des valeurs $w(L^*)$ de w dans \mathbb{R} . Alors l'ordre du groupe quotient $e_v = [w(L^*) : v(K^*)]$ est l'indice de ramification du prolongement w à L .

2) Soit le corps résiduel $K_{\text{rés}}$ du corps K en v et le corps résiduel $L_{\text{rés}}$ du corps L en v . Alors la dimension $f_v = [K_{\text{rés}} : L_{\text{rés}}]$ est le degré résiduel de la valuation v .

Les entiers naturels e_v et f_v sont liés par l'inégalité : $e_v f_v \leq n = [L : K]$

8. Réduction d'une courbe elliptique en une valuation non archimédienne discrète v :

Dans la suite le symbole VNAD désigne une valuation non archimédienne discrète.

Définition 19:

Soit une courbe elliptique E de discriminant $\Delta(E)$ sur un corps K muni d'une VNAD v .

Une équation de WEIERSTRASS de E est minimale en v si la valuation des coefficients a_i : $v(a_i) \geq 0$ et $v(\Delta(E)) \geq 0$ et si la valuation de l'invariant discriminant $v(\Delta(E))$ a une valeur minimale.

Les formules d'isomorphismes de deux courbes elliptiques E et E' permettent de caractériser l'équation minimale par le :

Théorème 18 :

Soient une VNAD sur un corps K et une courbe elliptique E sur K .

Une équation de WEIERSTRASS de E est minimale en v si l'une des trois relations est satisfaite :

$$(1) \quad v(a_i) \geq 0 \quad \text{et} \quad v(\Delta(E)) < 12$$

$$(2) \quad v(a_i) \geq 0 \quad \text{et} \quad v(c_4) < 4$$

$$(3) \quad v(a_i) \geq 0 \quad \text{et} \quad v(c_6) < 6$$

où $c_4(E) = c_4$ et $c_6(E) = c_6$ désignent des coefficients usuels de l'équation de E

Preuve :

Soit une courbe elliptique E sur un corps K d'équation de WEIERSTRASS :

$$E : y^2 + a_1 x y + a_3 y = x^3 + a_2 x^2 + a_4 x + a_6 \text{ avec } a_i \in K \quad (1)$$

Cette application est unique à isomorphisme près .

l'isomorphisme défini au § 5 transforme l'équation (1) de E en une équation :

$$y^2 + a'_1 x y + a'_3 y = x^3 + a'_2 x^2 + a'_4 x + a'_6 \text{ avec } a'_i \in K \quad (2)$$

l'isomorphisme défini au § 5 implique les relations entre :

Les coefficients c_i et c'_i :

$$u^4 c'_4 = c_4 \text{ et } u^6 c'_6 = c_6 \quad (3)$$

Les discriminants Δ et Δ' :

$$\Delta = u^{12} \Delta' \quad (4)$$

$$L'équation de E est minimale si $v(a_i) \geq 0$ et $v(\Delta(E))$ est minimale \quad (5)$$

La relations (4) et (5) impliquent que l'équation de E est minimale si $v(a_i) \geq 0$ et $v(\Delta(E)) < 12$.

La relations (3) et (5) impliquent que l'équation de E est minimale si $v(a_i) \geq 0$ et ($v(c_4) < 4$ ou $v(c_6) < 6$) .

Définition 20:

Soient une courbe elliptique sur un corps K muni d'une VNAD v , l'anneau A_v de la valuation v , l'idéal maximal M_v associé , une uniformisante π de K et le corps des classes résiduelles $K_{rés} = A_v / M_v$.

La réduction modulo la valuation v (ou modulo l'uniformisante π) de la courbe elliptique E est l'application qui à tout point $P \in E(K)$ associe son point réduit $\tilde{P} \in \tilde{E}(K_{rés})$

$$\begin{aligned} E(K) &\longrightarrow \tilde{E}(K_{rés}) \\ P = (x, y) &\longrightarrow \tilde{P} = (\tilde{x}, \tilde{y}) \quad \text{où } \tilde{x} \equiv x \text{ modulo } \pi \text{ et } \tilde{y} \equiv y \text{ modulo } \pi \end{aligned}$$

La réduction modulo la valuation v transforme une courbe elliptique E d'équation :

$$E : y^2 + a_1 x y + a_3 y = x^3 + a_2 x^2 + a_4 x + a_6 \quad , \quad a_i \in K \quad , \quad \text{point neutre } 0_E .$$

en une courbe réduite \tilde{E} d'équation :

$$\tilde{E} : \tilde{y}^2 + \tilde{a}_1 \tilde{x} \tilde{y} + \tilde{a}_3 \tilde{y} = \tilde{x}^3 + \tilde{a}_2 \tilde{x}^2 + \tilde{a}_4 \tilde{x} + \tilde{a}_6 \quad , \quad \tilde{a}_i \in K_{rés} \quad , \quad \text{de point neutre } 0_{\tilde{E}}$$

La réduction modulo une VNAD v , permet de définir deux sous-groupes du groupe $E(K)$:

Le sous -groupe des points de la courbe E de réduction non singulière :

$E_0(K) = \{P \in E(K) : \tilde{P} \in \tilde{E}_{ns}(K_{rés})\}$ qui est un groupe d'indice fini de $E(K)$

et le noyau de l'application réduction modulo la VNAD v :

$$E_1(K) = \{P \in E(K) : \tilde{P} = 0_{\tilde{E}}\}$$

La classification des réductions des courbes elliptiques est précisée par la :

Définition 21 :

Soient une courbe elliptique sur un corps K , une VNAD v et la courbe réduite \tilde{E} en v .

1) la courbe E a une bonne réduction en v si \tilde{E} est non singulière. Donc \tilde{E} est une courbe elliptique.

2) la courbe E a une mauvaise réduction en v si \tilde{E} est singulière ; alors \tilde{E} n'est pas une courbe elliptique. On désigne par \tilde{E}_{ns} la partie non singulière de \tilde{E} .

la mauvaise réduction est :

a) multiplicative si la courbe réduite \tilde{E} possède un nœud.

b) additive si la courbe réduite \tilde{E} possède un point de rebroussement.

Une bonne réduction est une réduction stable. Une réduction multiplicative est une réduction semi-stable. Une réduction additive est une réduction instable.

La nature de la réduction en v d'une courbe elliptique est déterminée par le :

Théorème 19 :

Soit une courbe elliptique E sur un corps K muni d'une valuation non archimédienne discrète v d'équation de WEIERSTRASS de E minimale et de discriminant $\Delta(E)$, de coefficient usuel $c_4(E) = c_4$. Alors :

a) E a une bonne réduction en v si et seulement si $v(\Delta(E)) = 0$

b) E a une réduction multiplicative en v si et seulement si $v(\Delta(E)) > 0$ et $v(c_4) = 0$.

c) E a une réduction additive en v si et seulement si $v(\Delta(E)) > 0$ et $v(c_4) > 0$

Preuve de " E a une bonne réduction en v " implique " $v(\Delta(E)) = 0$ "

Soit une courbe elliptique E sur un corps K de discriminant $\Delta(E)$

Alors $\Delta(E) \neq 0$.

Soit la courbe réduite \tilde{E} de la courbe elliptique E en v .

L'hypothèse " E a une bonne réduction en v " implique que la courbe réduite \tilde{E} sur $K_{rés}$ est une courbe elliptique.

Il en résulte que le discriminant $\Delta(\tilde{E})$ de \tilde{E} est non nul.

A la valuation non archimédienne v sur le corps de base K de la courbe elliptique correspond un nombre premier p ; les valuations $v(a)$ des nombres a premiers à p ont une valeur nulle .

Pour une telle valuation v , $v(\Delta(E)) = 0$

Pour la preuve de (a) et (b) , on applique le théorème 10 à la courbe réduite de la courbe elliptique E modulo la valuation v .

Réduction d'une courbe elliptique sur le corps Θ en une valuation p -adique :

Soit une courbe elliptique sur Θ :

$$E : y^2 + a_1 x y + a_3 y = x^3 + a_2 x^2 + a_4 x + a_6 \quad (1)$$

La réduction de E en une valuation p -adique est l'application :

$$v_p : \Theta \longrightarrow \mathbb{F}_p, \quad E \longrightarrow \tilde{E}$$

de valeur : $v_p(a) = \tilde{a} =$ classe de a mod p (2)

l'équation réduite modulo p de la courbe réduite \tilde{E} en v_p est de la forme :

$$\tilde{E} : y^2 + \tilde{a}_1 x y + \tilde{a}_3 y = x^3 + \tilde{a}_2 x^2 + \tilde{a}_4 x + \tilde{a}_6 \quad (3)$$

Par définition le discriminant $\Delta(E)$ n'est pas nul ; mais le discriminant de la courbe réduite est soit $\Delta(\tilde{E}) = 0$ soit $\Delta(\tilde{E}) \neq 0$.

Trois cas se présentent :

$\Delta(\tilde{E}) \neq 0$; la réduction de E modulo p est bonne .

$\Delta(\tilde{E}) = 0$ et $\tilde{c}_4(E) \neq 0$; la réduction est multiplicative .

$\Delta(E) = \tilde{c}_4(E) = 0$; la réduction est additive .

Exemple:

1. Soit une courbe elliptique E d'équation :

$$E : y^2 = x^3 + 11x^2 + 11x$$

Ses invariants valent : $\Delta(E) = 2^4 \times 7 \times 11^3$ et $c_4(E) = 2^7 \times 11$

Le théorème 19 implique que la courbe elliptique E a une réduction multiplicative en la

valuation v_7 , une réduction additive en les valuations v_2 et v_{11} et une bonne réduction en les

valuations v_p pour les nombres premiers $p \neq 2, 7$ et 11

Les qualificatifs de réductions multiplicatives et additives sont liés au :

Corollaire 1 :

Soient un corps K muni d'une VNAD , et son corps résiduel $K_{rés}$.

Soient une courbe elliptique E sur le corps K et la courbe réduite \tilde{E} ($K_{rés}$) modulo v . Alors :

- 1) Lorsque la courbe elliptique E a une réduction multiplicative en v , la partie non singulière $\tilde{E}(K_{rés})_{ns}$ du groupe $\tilde{E}(K_{rés})$ est isomorphe au groupe multiplicatif $(K_{rés})^*$.
- 2) Lorsque la courbe elliptique E a une réduction additive en v , la partie non singulière $\tilde{E}(K_{rés})_{ns}$ du groupe $\tilde{E}(K_{rés})$ est isomorphe au groupe additif $(K_{rés})^+$.

Preuve de " E a une réduction multiplicative en v implique la partie non singulière de la courbe réduite $\tilde{E}(K_{rés})_{ns} \cong (K_{rés})^+$ "

Soient un corps K muni d'une VNAD v , une courbe elliptique E sur le corps K , de discriminant $\Delta(E)$.et de coefficient $c_4(E)$.

Soient la courbe réduite \tilde{E} de discriminant $\Delta(\tilde{E})$.et de coefficient $c_4(\tilde{E})$.

Selon le théorème 19 , l'hypothèse "la courbe elliptique E a une réduction multiplicative en v " est équivalent à : $v(\Delta(E)) > 0$ et $v(c_4) = 0$.

Il en résulte que les invariants réduits $\Delta(\tilde{E}) = 0$ et $c_4(\tilde{E}) \neq 0$. (1)

Le théorème 10 et (1) impliquent que la courbe réduite \tilde{E} de la courbe elliptique E modulo v possède un nœud S .

Cela implique l'existence de deux tangentes à \tilde{E} au point S .

Soient les deux tangentes de la courbe \tilde{E} au nœud S : $y = \alpha_1 x + \beta_1$ et $y = \alpha_2 x + \beta_2$.

Soit la partie non singulière $\tilde{E}_{ns}(K_{rés}) = \tilde{E}_{ns}$ de la courbe réduite $\tilde{E} / K_{rés}$.

On considère l'application :

$$f : \tilde{E}_{ns}(K_{rés}) \longrightarrow K_{rés}^*$$

$$(x, y) \longrightarrow \frac{y - \alpha_1 x - \beta_1}{y - \alpha_2 x - \beta_2}$$

Cette application est une bijection d'ensembles .

La partie non singulière \tilde{E}_{ns} est un groupe abélien par [19] .

Il en résulte que f est un isomorphisme de groupes abéliens .

Preuve de " E a une réduction additive en v implique que la partie non singulière de la courbe réduite : $\tilde{E}(K_{rés})_{ns} \cong (K_{rés})^+$ "

Selon le théorème 19 , l'hypothèse "la courbe elliptique E a une réduction additive en v " est équivalent à $v(\Delta(E)) > 0$ et $v(c_4) > 0$. (2)

Il en résulte que les invariants réduits $\Delta(\tilde{E})$ et $c_4(\tilde{E})$ sont nuls . (3)

Le théorème 10 et (3) impliquent que la courbe réduite \tilde{E} de la courbe elliptique E modulo v possède un point de rebroussement M .

Cela implique l'existence d'une seule tangente à \tilde{E} au point M : $y = \alpha x + \beta$

Alors , l'application définie par :

$$g: \tilde{E}_{ns}(K_{rés}) \longrightarrow K_{rés}^+$$

$$(x, y) \longrightarrow \frac{y - x(M)}{y - \alpha x - \beta}$$

est un isomorphisme du groupe de MORDELL-WEIL $\tilde{E}_{ns}(K_{rés})$ dans le groupe additif $K_{rés}^+$.

L'invariant modulaire $j(E)$ d'une courbe elliptique E intervient dans la réduction selon le :

Théorème 20 :

Soient un corps de nombres L muni d'une valuation non archimédienne discrète v et une courbe elliptique E sur L , d'équation de WEIERSTRASS minimale en v et d'invariant modulaire $j(E)$.

Si l'invariant modulaire $j(E)$ est entier sur L , alors la courbe elliptique E a une bonne réduction ou une réduction additive en v .

Preuve :

Par définition , l'invariant modulaire d'une courbe elliptique E est la fraction :

$$j(E) = c_4^3 / \Delta(E) . \text{ où } c_4 = c_4(E)$$

L'hypothèse " $j(E)$ entier sur L " implique que $v(j) \geq 0$, pour toute valuation discrète v de L .

Le résultat découle de l'équation minimale de E , le deuxième axiome de la définition d'une valuation et le théorème 19 .

Chapitre III

Torsion sur les courbes elliptiques

La structure de groupe abélien de type fini pour le groupe de MORDELL-WEIL $E(K)$ d'une courbe elliptique sur un corps K implique, selon la théorie générale des groupes, des sous-groupes de torsion du groupe $E(K)$.

Pour cette courbe elliptique le point $P+P = 2P$ est déterminé par la règle géométrique de 3 points colinéaires de la courbe E

Les coordonnées de ce point $2P$ sont obtenues avec la théorie de l'intersection de la courbe elliptique E par la tangente au point P .

1. Coordonnées du point $P+P = 2P$ avec $P=(x_P, y_P)$ et $P \neq 0_E$:

Soit une courbe elliptique E d'équation de WEIERSTRASS :

$$E : y^2 + a_1 x y + a_3 y = x^3 + a_2 x^2 + a_4 x + a_6 \quad (1)$$

La tangente à la courbe elliptique E au point P coupe la courbe en un point simple M et au point double P .

Le point $2P$ est le symétrique $-M$ du point simple M (figure 6)

L'équation de la tangente à la courbe E au point $P=(x_P, y_P)$ est :

$$y - y_P = y'_P (x - x_P) \quad (2)$$

En dérivant l'équation (1) de WEIERSTRASS par rapport à la variable x , on obtient :

$$2yy' + a_1 y + a_1 xy' + a_3 y' = 3x^2 + 2a_2 x + a_4 ;$$

les calculs donnent la dérivée :

$$y' = \frac{3x^2 + 2a_2 x - a_1 y + a_4}{2y + a_1 x + a_3} \quad (3)$$

(1), (2) et (3) impliquent une équation du 3^{ème} degré en x qui admet 3 racines : une racine double x_p et une racine simple x_M , abscisse du point M.

La fonction symétrique " somme des racines " est égale à :

$$2x_p + x_M = y_p'^2 + a_1 y_p' - a_2$$

On en déduit les coordonnées du point M :

$$\begin{cases} x_M = y_p'^2 + a_1 y_p' - a_2 - 2x_p \\ y_M = y_p' (x_M - x_p) + y_p \end{cases} \quad (4)$$

Le point 2P est le symétrique -M du point M .

Les formules du symétrique et (4) donnent les coordonnées du point 2P :

$$2P = (x_{2p}, y_{2p})$$

$$x_{2p} = y_p'^2 + a_1 y_p' - a_2 - 2x_p = \frac{x^4 - b_4 x^2 - 2b_6 x - b_8}{4x^3 + b_2 x^2 + 2b_4 x + b_6} ;$$

$$y_{2p} = -y_p'^3 - 2a_1 y_p'^2 + (3x_p - a_1^2 + a_2) y_p' + a_1(a_2 + 2x_p) - a_3 - y_p \quad (5)$$

$$\text{avec } y_p' = \frac{3x_p^2 + 2a_2 x_p + a_4 - a_1 y_p}{a_1 x_p + 2y_p + a_3}$$

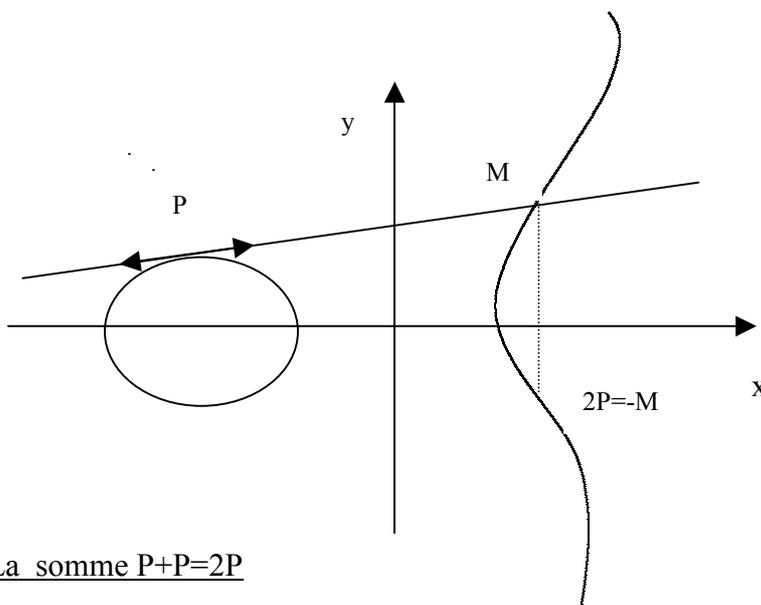


Figure.6

2. Coordonnées du point $P+P+P=3P$:

La relation $3P = 2P+P$ implique les coordonnées du point $3P$ avec la formule d'addition :

$$P_1+P_2 \quad \text{où} \quad P_1=2P, \quad P_2=P \quad \text{et} \quad \lambda = \frac{y_{2P} - y_P}{x_{2P} - x_P}$$

$$3P = (x_{3P}, y_{3P})$$

les calculs donnent les valeurs :

$$x_{3P} = \lambda^2 + a_1\lambda - a_2 - x_{2P} - x_P \quad ;$$

$$y_{3P} = -\lambda^3 - 2a_1\lambda^2 + (a_2 - a_1^2 + 2x_{2P} + x_P)\lambda + a_1(a_2 + x_{2P} + x_P) - a_3 - y_{2P} \cdot \quad (6)$$

Les formules (6) donnent la valeur de λ en fonction des a_i , x_P , y_P et y'_P

$$\lambda = \frac{-y_P'^3 - 2a_1y_P'^2 + (a_2 - a_1^2 + 3x_P)y_P' + a_1a_2 - a_3 + 2a_1x_P - 2y_P}{y_P'^2 + a_1y_P' - a_2 - 3x_P} \quad (7)$$

Les relations (6) et (7) impliquent des calculs prenant beaucoup de place et sans intérêt particulier .

Les coordonnées x_{3P} et y_{3P} du point $3P$ sont simplifiées en prenant l'équation de la courbe elliptique de la forme :

$$E : y^2 = x^3 + a_4x + a_6$$

C'est ce qu'a utilisé CASSELS pour obtenir des formules exploitables ; exposons sa méthode de calcul :

3. Coordonnées du point mP :

Soit un point P d'une courbe elliptique E , le point mP désigne :

$$mP = \begin{cases} P+P+\dots\dots\dots P & , m \text{ fois} & \text{si } m > 0 \\ (-P)+(-P)+\dots\dots(-P) & , -m \text{ fois} & \text{si } m < 0 \\ 0_E & & \text{si } m=0 \end{cases}$$

Théorème 21 :

Soit une courbe elliptique E d'équation de WEIERSTRASS :

$$E : y^2 = x^3 + Ax + B \quad \text{avec } 4A^3 + 27B^2 \neq 0$$

Soient les 6 polynômes ψ_m de l'anneau $\mathcal{O}[x, y]$:

$$\psi_{-1} = -1 ; \quad \psi_0 = 0 ; \quad \psi_1 = 1 ; \quad \psi_2 = 2y ;$$

$$\psi_3 = 3x^4 + 6Ax^2 + 12Bx - A^2 ;$$

$$\psi_4 = 4y(x^6 + 5Ax^4 + 20Bx^3 - 5A^2x^2 - 4ABx - 8B^2 - A^3) ;$$

Soit les deux formules de récurrence pour $m \geq 2$:

$$\psi_{2m} = 2\psi_m (\psi_{m+2}\psi_{m-1} - \psi_{m+2}^2\psi_{m+1}^2)$$

$$\psi_{2m+1} = \psi_{m+2}\psi_m^3 - \psi_{m-1}\psi_{m+1}^3$$

Soient les deux polynômes :

$$\Phi_m = x\psi_m^2 - \psi_{m-1}\psi_{m+1}, \quad \text{polynôme en } x, A, B \text{ de degré } m^2.$$

$4y\omega_m = \psi_{m+2}\psi_{m-1}^2 - \psi_{m-2}\psi_{m+1}^2$, $y^{-1}\omega_m$ (pour m impair) et ω_m (pour m pair) sont des polynômes en x, A, B .

Alors les coordonnées du point mP sont égales à :

$$mP = \left(\frac{\Phi_m}{\psi_m^2}, \frac{\omega_m}{\psi_m^3} \right) \quad \text{pour des entiers naturels } m \geq 1$$

Preuve :

Elle est basée sur le procédé de raisonnement par récurrence, les formules d'addition $P_1 + P_2$ et les coordonnées du point $P + P = 2P$. Cf : [2], lemme 7.2, p 214.

4. Sous groupes de m -torsion et groupe de torsion du groupe $E(K)$:**Définition 22 :**

Soient une courbe elliptique E sur un corps K , un entier naturel m premier à la caractéristique du corps K et le groupe $E(K)$ de MORDELL - WEIL de la courbe elliptique E .

Un point de m -torsion du groupe $E(K)$ est un point P de $E(K)$ d'ordre m :

$$mP = 0_E \tag{1}$$

Le groupe $E(K)[m]$ est le sous groupe de m -torsion du groupe $E(K)$

$$E(K)[m] = \{ P \in E(K) ; mP = 0_E \} \tag{2}$$

Le groupe de torsion de la courbe elliptique E est l'ensemble:

$$E(K)_{\text{tors}} = \bigcup_{m \geq 1} E(K)[m] = T(E) \tag{3}$$

Lorsque $\text{car}(K) = m$, le sous groupe de m -torsion est trivial :

$$E(K)[m] = E(K)[0] = \{0_E\}$$

Exemple :

Soit la courbe elliptique E sur un corps K d'équation :

$$E: y^2 = x^3 + 3x + 1$$

Son discriminant vaut $\Delta(E) = -2^4 \cdot 3^3 \cdot 5 \neq 0$

Pour déterminer les points de 3-torsion, nous appliquons les formules de J.W.S.CASSELS pour $n=3$; nous obtenons les coordonnées du point $3P$:

$$3P = \left(\frac{\Phi_3}{\Psi_3^2}, \frac{\omega_3}{\Psi_3^3} \right)$$

Un point de 3-torsion $P = (x, y)$ a pour abscisse les racines du polynôme $\psi_3(x) = 3x^4 + 18x^2 + 12x - 9$

Ce point a pour coordonnées les solutions du système des deux équations :

$$\begin{cases} y^2 = x^3 + 3x + 1 & (1) \\ x^4 + 6x^2 + 4x - 3 = 0 & (2) \end{cases}$$

L'équation diophantienne (2) admet, éventuellement, comme solutions l'un des diviseurs de 3 : $\pm 1, \pm 3$; seul le diviseur -1 est solution.

$$\text{Pour } x = -1, y^2 = -3$$

Donc, il n'y a pas de points de 3-torsion sur un corps réel.

D'autre part, il y a deux points de 3-torsion sur la courbe elliptique E sur le corps quadratique imaginaire $K = \mathbb{Q}(\sqrt{-3})$:

$$P_1 = (-1, -i\sqrt{3}) \quad \text{et} \quad P_2 = (-1, i\sqrt{3}).$$

5. Isogénie, réduction et sous groupes de m -torsion :

Le sous groupe de m -torsion d'une courbe elliptique E sur une clôture algébrique K^{alg} du corps K est un sous groupe du groupe $E(K^{\text{alg}})$; c'est aussi le noyau de l'isogénie "multiplication m_E par m " sur la courbe elliptique E .

$$E(K^{\text{alg}})[m] = \{P \in E(K^{\text{alg}}) : mP = 0_E\} = \text{Ker}(m_E)$$

La structure de ce groupe est déterminée par le :

Théorème 22 :

Soient une courbe elliptique E sur un corps algébriquement clos K , un entier naturel m premier à la caractéristique du corps K et le sous groupe de m -torsion $E(K)[m]$ de la courbe elliptique E sur K . Alors, ce sous groupe est isomorphe au groupe produit :

$$E(K)[m] \cong \mathbb{Z}/m\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/m\mathbb{Z}$$

Preuve :

Selon le théorème 13 du chapitre II , l'application multiplication m_E par l'entier m est une isogénie de degré m^2 . (1)

Par définition le sous groupe de m - torsion $E(K)[m]$ est le noyau de cette application (2)

(1) et (2) impliquent que le sous groupe de m - torsion $E[m]$ est d'ordre m^2 .

Soient d un diviseur de m et le sous groupe de d - torsion $E(K)[d]$ du groupe $E(K)[m]$:

Ce sous groupe de d - torsion est un sous groupe d'ordre d^2 .

Il en résulte que le sous groupe de m - torsion de la courbe elliptique E sur le corps K est isomorphe au produit de groupes cycliques :

$$E(K)[m] \cong \mathbf{Z}/m\mathbf{Z} \times \mathbf{Z}/m\mathbf{Z} . \in$$

Ce théorème implique que le sous groupe de m - torsion d'une courbe elliptique E sur un corps K est d'ordre au plus m^2 .

Le sous groupe de m - torsion est lié à la réduction des courbes elliptiques par le :

Théorème 23 :

Soit une courbe elliptique E sur un corps local K muni d'une valuation non archimédienne discrète v et le corps résiduel $K_{rés}$.

Soit la courbe réduite \tilde{E} modulov , un entier $m \geq 1$ premier à la caractéristique du corps résiduel $K_{rés}$ et le sous groupe $E(K)[m]$ de m - torsion de la courbe elliptique .

Si la courbe réduite $\tilde{E}(K_{rés})$ est une courbe elliptique , alors l'application réduction :

$$E(K)[m] \longrightarrow \tilde{E}(K_{rés}) \text{ est injective.}$$

Preuve :

Soit l'application réduction :

$$u : E(K) \longrightarrow \tilde{E}(K_{rés}) \quad (1)$$

Soient son noyau $E_1(K)$, la partie non singulière $\tilde{E}_{ns}(K_{rés})$ de la courbe réduite $\tilde{E}(K_{rés})$ et le sous groupe $E_0(K) = \{ P \in E(K) : \tilde{P} \in \tilde{E}(K_{rés})_{ns} \}$

On considère la suite de groupes abéliens :

$$0 \rightarrow E_1(K) \rightarrow E_0(K) \rightarrow \tilde{E}_{ns}(K_{rés}) \rightarrow 0$$

Cette suite est exacte par [18] , Chapitre VII , proposition 2.1 , p174 (2)

L'hypothèse " la courbe réduite \tilde{E} est elliptique sur le corps résiduel $K_{rés}$ " implique que la partie non singulière \tilde{E}_{ns} de la courbe réduite \tilde{E} est identique à \tilde{E} .

Il en résulte l'égalité : $E_0(K) = E(K)$. (3)

(2) et (3) impliquent que la suite des groupes abéliens :

$$0 \rightarrow E_1(K) \xrightarrow{i} E(K) \xrightarrow{u} \tilde{E}(K_{\text{rés}}) \rightarrow 0 \quad \text{est une suite exacte .}$$

Cela implique l'image du groupe $E_1(K)$ est égale au noyau de l'application u (4)

Soit la restriction u_1 de l'application u au sous groupe de torsion $E(K)[m]$

Son noyau : $\text{Ker } u_1 = \{ P \in E(K)[m], \tilde{P} = 0_{\tilde{E}} \}$ un sous groupe de $E_1(K)$.

Le sous groupe $E_1(K)$ n'a pas de points non triviaux d'ordre m . cf [19] (5)

(5) implique que le noyau de u_1 est trivial : $\text{Ker } u_1 = 0_E$

Il en résulte que l'application : $u_1 : E(K)[m] \rightarrow \tilde{E}(K_{\text{rés}})$ est injective.

Ce théorème donne une méthode de calcul des sous groupes de m - torsion des courbes elliptiques à l'aide de la théorie de réduction .

6. Racines de l'unité et sous groupes de torsion :

Définition 23 :

Soient une courbe elliptique E sur un corps K et Z_m le groupe des racines $m^{\text{ème}}$ de l'unité .

L'application bilinéaire de WEIL est l'application e_m :

$$e_m : E(K)[m] \times E(K)[m] \rightarrow Z_m = \{ z = \text{racines } m^{\text{es}} \text{ de } 1 \}$$

$$\text{de valeur : } e_m(P_1, P_2) = g(P+P_1)/g(P)$$

où P est un point du groupe $E(K)$ tel que $g(P+P_1) \neq 0$ et $g(P) \neq 0$, une fonction $f \in K^{\text{alg}}(E)$ qui admet un point multiple d'ordre m , la fonction g est liée à f par : $f \circ m_E = g^m$

Cette application est :

$$1) \text{ Bilinéaire : } e_m(P_1+P_2, P_3) = e_m(P_1, P_3) \cdot e_m(P_2, P_3)$$

$$e_m(P_1, P_2+P_3) = e_m(P_1, P_2) \cdot e_m(P_1, P_3) \text{ pour tout point } P_1, P_2, P_3 \text{ de } E(K)[m]$$

$$2) \text{ Alternée : } e_m(P_1, P_2) = e_m(P_2, P_1)^{-1}$$

$$3) \text{ Non dégénérée : si } e_m(P_1, P_2) = 1 \text{ pour tout point } P_1 \text{ de } E[m], \text{ alors } P_2 = O_E .$$

4) invariante par le groupe de Galois :

Pour tout point P de $E(K)[m]$ et pour tout élément σ du groupe de Galois $G_{K^{\text{alg}}/K}$:

$$e_m(P, Q)^\sigma = e_m(P^\sigma, Q^\sigma)$$

L'application bilinéaire de WEIL, le groupe des racines m^{e} de 1 et le sous groupe de m -torsion sont liés par le :

Théorème 24 :

Soient une courbe elliptique E sur un corps K , le sous groupe de m -torsion $E(K)[m]$ de E et l'application bilinéaire de WEIL e_m . Alors :

1) Il existe un couple de points (P_1, P_2) de $E(K)[m]$ tels que l'image $e_m(P_1, P_2)$ est une racine primitive m^e de l'unité.

2) si $E(K)[m] \cong \mathbb{Z}/m\mathbb{Z} \oplus \mathbb{Z}/m\mathbb{Z}$ alors le corps K contient le groupe des racines m^e de 1.

Preuve : cf [18], chapitre III, corollaire 8.11, p98] .

7. Structure du groupe de torsion $E(\Theta)_{tors}$:

La détermination du groupe de torsion d'une courbe elliptique E définie sur le corps des nombres rationnels a été résolue entièrement par MAZUR .

Théorème 25 :

Soit une courbe elliptique E sur le corps des nombres rationnels Θ . Alors son sous groupe de torsion $T(E)$ est isomorphe à l'un des 15 groupes abéliens :

Les 11 groupes abéliens : $\mathbb{Z}/N\mathbb{Z}$ pour $1 \leq N \leq 10$ et $N=12$

Les 4 groupes abéliens : $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/2N\mathbb{Z}$ pour $1 \leq N \leq 4$

Preuve : Cf [13, (a)] .

Ce théorème implique que l'ordre du groupe de torsion $T(E)$ d'une courbe elliptique sur le corps des nombres rationnels est au plus égal à 16 .

On peut déterminer le groupe de torsion d'une courbe elliptique sur Θ , en utilisant la théorie de la réduction modulo les nombres premiers p qui ne divisent pas le discriminant des courbes elliptiques, avec l'application injective :

$$E(\Theta)[m] \longrightarrow \tilde{E}(\mathbb{F}_p)$$

Exemple 1:

Soit la courbe elliptique E sur Θ , d'équation :

$$E : y^2 + y = x^3 - x^2 \tag{1}$$

Les calculs donnent les invariants : $\Delta(E) = -11$; $c_4(E) = 2^4$; $j(E) = -2^{12}/11$

La courbe elliptique E a une bonne réduction pour tous les nombres premiers $p \neq 11$; il en résulte que les courbes réduites modulo p sont des courbes elliptiques sur le corps fini \mathbb{F}_p .

Calculons les points des courbes $\tilde{E}(\mathbb{F}_p)$ réduites modulo p .

Pour $p=2$, l'équation de la courbe réduite \tilde{E}/\mathbb{F}_2 est :

$$y^2 + y = x^3 + x^2 \tag{2}$$

Le calcul donne $\Delta(\tilde{E}) = -43 = 1$ dans \mathbb{F}_2 ; cela implique que la courbe \tilde{E} est elliptique.

L'équation (2) admet 4 solutions dans le corps \mathbb{F}_2 . Donc le groupe $\tilde{E}(\mathbb{F}_2)$ contient 5 points :

$$\tilde{E}(\mathbb{F}_2) = \{ 0_{\tilde{E}}, (0,0), (0,1), (1,0), (1,1) \}$$

Pour $p=3$, l'équation de courbe réduite \tilde{E}/\mathbb{F}_3 est : $y^2 + y = x^3 + 2x^2$

Son discriminant vaut $\Delta(\tilde{E}) = -155 = 1$ dans \mathbb{F}_3 ; cela implique que la courbe \tilde{E} est elliptique.

Son équation admet 4 solutions dans le corps \mathbb{F}_3 . Donc le groupe $\tilde{E}(\mathbb{F}_3)$ contient 5 points :

$$\tilde{E}(\mathbb{F}_3) = \{ 0_{\tilde{E}}, (0,0), (0,2), (1,0), (1,2) \}$$

Pour $p=5$, l'équation de courbe réduite \tilde{E}/\mathbb{F}_5 est : $y^2 + y = x^3 + 4x^2$

Son discriminant vaut $\Delta(\tilde{E}) = 4$ dans \mathbb{F}_5 ; cela implique que la courbe \tilde{E} est elliptique.

Son équation admet 4 solutions dans \mathbb{F}_5 . Donc le groupe $\tilde{E}(\mathbb{F}_5)$ contient 5 points :

$$\tilde{E}(\mathbb{F}_5) = \{ 0_{\tilde{E}}, (0,0), (1,0), (0,4), (1,4) \}$$

les points de $\tilde{E}(\mathbb{F}_p)$ sont des points non triviaux sur la courbe elliptique E/Θ pour $p=2, 3$ et 5

Ces 4 points appartiennent à la courbe elliptique E (Figure 7.)

Le théorème 23 implique que l'application $E(\Theta)[m] \longrightarrow \tilde{E}(\mathbb{F}_p)$ est injective

pour les nombres premiers $p=2, 3, 5$ avec m et p premiers entre eux.

Il en résulte l'isomorphisme de groupes : $E(\Theta)_{\text{tors}} \cong \mathbf{Z}/5\mathbf{Z}$

Ce résultat est conforme au théorème de MAZUR.

Le groupe de torsion est un groupe d'ordre premier, donc c'est un groupe cyclique.

Cherchons un générateur du sous groupe de torsion $E(\Theta)_{\text{tors}}$:

Le point $P=(0,0)$ est un point de la courbe elliptique E .

En utilisant les règles de construction graphique (le symétrique d'un point, la somme de deux points distincts et confondus) (figure7), on obtient les coordonnées des points $2P, 3P, 4P$ et $5P$:

$$2P=(1, -1), 3P=(1, 0), 4P=(0, -1), 5P=(\infty, \infty).$$

Cela implique : le point $P=(0,0)$ est un point d'ordre 5.

Il en résulte que le point $P=(0,0)$ est un générateur du groupe de torsion $T(E)$:

$$T(E) = \{ P=(0,0), 2P=(1, -1), 3P=(1, 0), 4P=(0, -1), 5P=(\infty, \infty) \}.$$

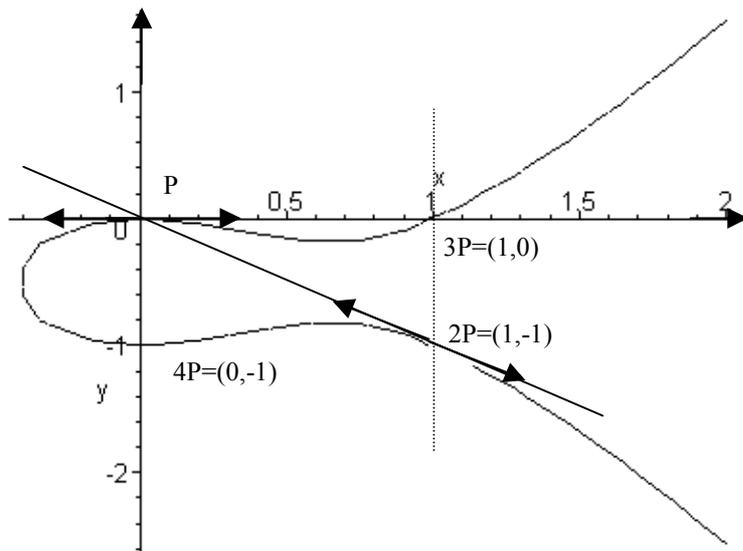


Figure 7

Les groupes de torsion ont été calculés pour des familles de courbes elliptiques particulières :

Théorème 26:

Soit la famille de courbes elliptiques E_t sur le corps Θ :

$$E_t : y^2 = x^3 + tx$$

Pour un entier rationnel $t \neq 0$ et sans facteur puissance 4^{ème}, le groupe de torsion $T(E_t)$ est isomorphe à :

- 1) $\mathbf{Z}/2\mathbf{Z} \oplus \mathbf{Z}/2\mathbf{Z}$ si $t = -t'^2$ ($t'^2 =$ carré parfait d'un entier rationnel t')
- 2) $\mathbf{Z} / 4\mathbf{Z}$ si $t = 4$
- 3) $\mathbf{Z} / 2\mathbf{Z}$ dans les autres cas .

Preuve de : " $T(E_t) \cong \mathbf{Z}/2\mathbf{Z} \oplus \mathbf{Z}/2\mathbf{Z}$ implique $t = -t'^2$, $t' \in \mathbf{Z}$ "

Soit la famille de courbes elliptiques sur Θ , d'équation :

$$E_t : y^2 = x^3 + tx \tag{1}$$

Les invariants de la famille E_t sont égaux à :

$$\Delta(E_t) = -64t^3 \neq 0 \text{ et } j(E_t) = 1728 .$$

Soit la courbe réduite $\tilde{E}_t(\mathbb{F}_p)$ de la courbe elliptique E_t modulo p , $p \neq 2$

Le groupe $\tilde{E}_t(\mathbb{F}_p)$ est d'ordre $p+1$, pour tous les nombres premiers $p \equiv 3 \pmod{4}$. par [K. IRELAND and M.ROSEN, A classical introduction to modern number theory, Springer - verlag 1982, Théorème 5, p 307].

Pour $p \neq 2$, les courbes elliptiques E_t ont une bonne réduction modulo p

Le théorème 23 implique que pour tout entier naturel m premier à p , l'application :

$E(\Theta)[m] \rightarrow \tilde{E}_t(\mathbb{F}_p)$ est injective .

Cela implique que le groupe de torsion $T(E_t)$ est d'ordre un diviseur de $p+1$, pour tous les nombres premiers $p \equiv 3 \pmod{4}$. (2)

L'hypothèse " $p \equiv 3 \pmod{4}$ " implique $p+1 \equiv 0 \pmod{4}$ (3)

(2) et (3) impliquent que le groupe de torsion $T(E_t)$ est d'ordre un diviseur de 4. (4)

(4) et la théorie des groupes abéliens finis impliquent que le groupe de torsion $T(E_t)$ est isomorphe à l'un des 3 groupes abéliens : $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$, $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z} \oplus \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$, $\mathbb{Z}/4\mathbb{Z}$.

Si le groupe de torsion $T(E_t) \cong \mathbb{Z}/2\mathbb{Z} \oplus \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$, il en résulte que le groupe de torsion $E_t(\Theta)_{\text{tors}}$ contient 3 points d'ordre 2. (5)

Les points $P = (x, y)$ d'ordre 2 de la courbe elliptique E_t ont pour ordonné $y = 0$ (6)

(1) et (6) impliquent que l'abscisse x est racine de l'équation : $x^3 + tx = 0$ (7)

(5) et (7) impliquent que :

l'équation $x^3 + tx = 0$ admet 3 racines rationnelles $x_1 = 0$, $x_2 = \sqrt{-t}$ et $x_3 = -\sqrt{-t}$ (8)

(8) implique : $-t = t'^2$ est le carré d'un rationnel t' .

Preuve de : " $T(E_t) \cong \mathbb{Z}/4\mathbb{Z}$ implique $t = 4$ "

L'hypothèse " $T(E_t) \cong \mathbb{Z}/4\mathbb{Z}$ " implique l'existence d'un point d'ordre 4 sur la courbe E .

Un point d'ordre 4 de la courbe elliptique E vérifie la relation : $4P = 0_E$

Cela implique que $2P$ est point d'ordre 2.

(1) implique que le point $(0,0)$ est un point d'ordre 2 de la courbe elliptique E .

Il en résulte : $2P = (0, 0)$

La formule d'abscisse du point $2P$:

$$x_{2p} = \frac{x^4 - 2x^2t + t^2}{4(x^3 + tx)} = \frac{(x^2 - t)^2}{4(x^3 + tx)} \quad (2)$$

l'hypothèse $2P = (0, 0)$ et (2) impliquent :

$$P = (t^{1/2}, (4t^3)^{1/4})$$

L'hypothèse " t sans facteur puissance 4^{ème} " implique $t = 4$

Pour $t = 4$, le point $P = (2, 4)$ est un point d'ordre 4 de $E_t(\Theta)$.

Preuve de : " $T(E_t) \cong \mathbf{Z}/2\mathbf{Z}$ implique $t \neq -t^2$, $t' \in \mathbf{Z}$ et $t \neq 4$ "

L'hypothèse $T(E_t) \cong \mathbf{Z}/2\mathbf{Z}$ implique que le groupe $E_t(\Theta)$ contient un seul point d'ordre 2

D'après la preuve de (1), l'abscisse d'un point $P = (x, y)$ d'ordre 2 est solution de l'équation :

$$x^3 + tx = 0$$

Donc cette équation admet une seule racine rationnelle $x = 0$ et $x^2 + t$ n'admet pas de racine rationnelle.

8. Nombres congruents et torsion :

Définition 24 :

Un nombre congruent est un nombre rationnel positif égal à l'aire d'un triangle rectangle de côtés rationnels.

Les nombres congruents impliquent des courbes elliptiques sur Θ d'équation particulière.

Soit un triangle rectangle de côtés $X < Y < Z$; alors l'aire de ce triangle est égal à :

$$XY / 2 = n = \text{nombre congruent}$$

Les changements de variables : $u = Z/2$ et $v = (X^2 - Y^2)/4$ impliquent l'équation :

$$u^4 - n^2 = v^2$$

La multiplication par u^2 donne l'équation :

$$u^6 - n^2 u^2 = (u v)^2,$$

Le changement $u^2 = x$, $u v = y$ donne l'équation :

$$y^2 = x^3 - n^2x$$

Le nombre congruent n est lié au groupe de torsion $T(E_n)$ de la courbe elliptique E_n par le :

Théorème 27:

Soit une famille de courbes elliptiques E_n sur le corps Θ paramétrée par un nombre congruent n

$$E_n : y^2 = x^3 - n^2x$$

Alors :

1) le groupe de torsion $T(E_n)$ est d'ordre 4

2) Le rang de la famille de courbes elliptiques E_n est différent de 0 équivaut à "n est un nombre congruent".

Preuve de " le groupe de torsion $T(E_n)$ est d'ordre 4 "

Soit une famille de courbes elliptiques E_n sur le corps Θ paramétrée par un nombre congruent n

$$E_n : y^2 = x^3 - n^2x$$

Les calculs donnent le discriminant : $\Delta(E_n) = (2n)^6$.

Soient un nombre premier p et la courbe elliptique $E_n(\mathbb{F}_p)$ sur le corps fini \mathbb{F}_p

Considérons l'application :

$$T(E_n) \longrightarrow E(\mathbb{F}_p)$$

Cette application est un homomorphisme de groupes par [8] ,proposition 17 . (1)

En plus cette application est injective par [8] , lemme , p 44 . (2)

Pour les nombres $q = p^f$, avec p ne divise pas 2n et $q \equiv 3 \pmod{4}$; le groupe $E_n(\mathbb{F}_p)$ est d'ordre $q+1$ par [8] , proposition 16. (3)

(1) , (2) et (3) impliquent que le groupe de torsion $T(E_n)$ est d'ordre un diviseur de 4 . (4)

Le groupe des points Θ rationnel contient 3 points non triviaux d'ordre 2 : $(0, 0)$, $(0, \pm n)$ (5)

(4) et (5) impliquent que le groupe de torsion $T(E_n)$ est d'ordre 4 .

Preuve de(2) : cf [8] , chapitre 1, §9, proposition18 .

Lorsque le corps de définition de la courbe elliptique E est différent du corps des nombres rationnels , la détermination du groupe de torsion n'est pas encore résolue entièrement ; il y a quelques résultats partiel.

Chapitre IV

Courbes elliptiques sur un corps quadratique

La détermination des groupes de torsion de courbes elliptiques sur un corps quadratique $K = \Theta(\sqrt{d})$ peut être étudiée par plusieurs théories : courbes modulaires et leurs jacobiniennes , valuations d'un corps de nombres , réductions des courbes elliptiques .

1. Courbes elliptiques $E/\Theta(\sqrt{d})$ et points d'ordre premier :

Nous suivons la méthode de KAMIENNY développée dans [6] .

Selon KAMIENNY , il n' y a pas de courbes elliptiques sur un corps quadratique $K = \Theta(\sqrt{d})$ possédant un point d'ordre p pour $p = 17, 19, 23, 29$ et 31 . Dans ce cas , la courbe modulaire $X_1(p)$ admet une jacobienne $J_1(p)$ dont le groupe de MORDELL-WEIL est fini . Les seules autres valeurs de p possédant cette propriété sont : $p = 41, 47, 59$ et 71 . (1)

A tout nombre rationnel premier p , on associe la courbe $Y_0(p)$, sur le corps Θ , qui classe les classes d'isomorphisme de courbes elliptiques E possédant un sous groupe rationnel $E(\Theta)[p]$ d'ordre p . Le complété de cette courbe par les pointes zéro et l'infini est la courbe modulaire :

$$X_0(p) = Y_0(p) \cup \{ \text{les pointes } 0 \text{ et } \infty \} ; \quad (2)$$

Il y a une courbe $Y_1(p)$, sur le corps Θ , qui classe les classes d'isomorphisme de courbes elliptiques possédant un point d'ordre p . Le complété de cette courbe $Y_1(p)$ par les $(p-1)$ pointes est la courbe modulaire :

$$X_1(p) = Y_1(p) \cup \{ \text{les } (p-1) \text{ pointes} \} \quad (3)$$

Les courbes $Y_1(p)$ et $X_1(p)$ sont soumises à l'action du sous groupe modulaire :

$$\Gamma_1(p) = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in SL_2(\mathbb{Z}); c \equiv 0, a \equiv d \equiv 1 \pmod{p} \right\} \quad (4)$$

Les courbes $X_0(p)$ et $Y_0(p)$ sont soumises à l'action du sous groupe modulaire :

$$\Gamma_0(p) = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in SL_2(\mathbb{Z}); c \equiv 0 \pmod{p} \right\} \quad (5)$$

Chaque courbe modulaire $X_i(p)$ admet une courbe jacobienne :

$J_i(p)$ pour $i = 0, 1$

D'après la théorie des courbes modulaires cf [6], [17] et [13 (b)], l'application :

$X_1(p) \longrightarrow X_0(p)$ est de degré $\frac{p-1}{2}$.

Pour tout diviseur n du degré $\frac{p-1}{2}$, il existe une courbe unique $X^{(n)}(p)$ telle que :

L'application $X^{(n)}(p) \longrightarrow X_0(p)$ est de degré n . cf[6]

Les courbes $X_0(p)$, $X^{(n)}(p)$ et leurs jacobienes sont des variétés abéliennes .

La courbe modulaire $X^{(n)}(p)$ admet la jacobienne $J^{(n)}(p)$.

La variété abélienne $J^{(n)}(p)$ possède une bonne réduction en tout nombre rationnel premier $q \neq p$. Les jacobienes $J_1(p)$, pour $p = 17, 19, 23$ et les courbes $J^{(7)}(29)$ et $J^{(5)}(31)$ sont des variétés abéliennes .

Dans chaque cas, le quotient $A = J^{(n)}(p) / J_0(p)$ est une courbe qui a une bonne réduction sur l'unique sous corps L du p -ème corps cyclotomique, de degré $[L : \mathbb{Q}] = n$. cf[6]

Nous désignons par X les courbes modulaires : $X_1(17)$, $X_1(19)$, $X_1(23)$, $X^{(7)}(29)$, $X^{(5)}(31)$, par J leurs jacobienes associées respectivement : $J_1(17)$, $J_1(19)$, $J_1(23)$, $J^{(7)}(29)$, $J^{(5)}(31)$ et par d le degré de l'application : $X \longrightarrow X_0(p)$

Les caractérisations des 10 courbes X et J précédentes sont portées dans le tableau extrait de [6].

X	genre	d	J	Dim J
$X_1(17)$	5	8	$J_1(17)$	5
$X_1(19)$	7	9	$J_1(19)$	7
$X_1(23)$	12	11	$J_1(23)$	12
$X^{(7)}(29)$	8	7	$J^{(7)}(29)$	8
$X^{(5)}(31)$	6	5	$J^{(5)}(31)$	6

Les groupes de MORDELL-WEIL des jacobienes sont précisés par :

Théorème 28 :

Le groupe $J(\Theta)$ est fini pour les cinq variétés abéliennes :

$$J = J_1(17), J_1(19), J_1(23), J^{(7)}(29) \text{ et } J^{(5)}(31).$$

Preuve :

Dans chacun des 5 cas , la variété abélienne J se décompose sur le corps Θ , à isogénie près , en un produit $J_0(p) \times A$, où A est une variété abélienne de genre un .Donc A est une courbe elliptique .

$B. MAZUR$ a montré que les groupes $J_0(p)(\Theta)$ sont finis pour $p = 17, 19, 23, 29$ et 31 cf [13, (b)] .

Le groupe $A(\Theta)$ est fini par la proposition 3.2 et le lemme 3.3 de[6] .

Il en résulte que le groupe $J(\Theta)$ est fini .

L'inexistence d'un point K -rationnel d'ordre p sur la courbe elliptique est établie par le :

Théorème 29 :

Il n'existe pas de courbe elliptique E sur un corps quadratique $K = \Theta(\sqrt{d})$ dont le groupe de MORDELL –WEIL $E(\Theta(\sqrt{d}))$ possède un point d'ordre premier $p = 17, 19, 23, 29$ et 31 .

Preuve :

Soient les courbes modulaires $X_1(p)$ lorsque $p= 17, 19$ et 23 et $X^{(n)}(p)$ lorsque $p = 29$ ou 31 .

On désigne par X ces courbes modulaires .

Soit un corps de nombres quadratique $K = \Theta(\sqrt{d})$.

On suppose l'existence d'une courbe elliptique E sur K possédant un point P d'ordre p pour $p=17, 19, 23, 29$ et 31 .

Cela implique l'existence d'une paire (E, P) constitué de la courbe elliptique E et du point P .

Cette paire (E, P) correspond à un point K -rationnel Y de la courbe modulaire X .

La suite de la preuve repose sur plusieurs résultats de la théorie des courbes modulaires : point K -rationnels de la courbe $X_1(P)$ et $X^{(n)}(p)$, réduction modulo 3 , diviseurs et équivalence linéaire de diviseurs sur une courbe .cf [6] .

2. Groupe de torsion et invariant modulaire :

Pour la détermination des groupes de torsions d'une courbe elliptique sur un corps quadratique $K = \Theta(\sqrt{d})$, nous suivons la méthode exposée par FUNG et ses co- auteurs dans [5] et [14].

Soit une courbe elliptique E sur un corps quadratique $K = \Theta(\sqrt{d})$, où d est un entier rationnel sans facteur carré, de discriminant $\Delta(E)$, d'invariant modulaire $j(E)$, de groupe de MORDELL-WEIL $E(K)$ et de groupe de torsion $T(E)$.

D'après le théorème de MORDELL-WEIL, ces groupes de torsion $T(E)$ sont finis.

Utilisons la théorie des valuations sur un corps de nombres algébriques L . Toute valuation non archimédienne discrète $v : L \longrightarrow \mathbb{R}$ détermine un anneau A_v des v -entiers de L , un idéal I_v maximal, un groupe U_v des v -unités, un corps résiduel $L_{\text{rés}} = A_v / I_v$ et une place P_v associée à l'idéal I_v . Considérons l'ensemble $\sum(L)$ des places du corps L , une partie finie S_0 de l'ensemble $\sum(L)$ contenant la place infinie P_∞ (place associée à la valuation archimédienne de L) et le complémentaire :

$$\sum(L) - S_0 = S$$

Selon la théorie des places, cet ensemble S détermine les sous ensembles particuliers : l'anneau O_S des S -entiers de L , l'idéal maximal I_S et le groupe U_S des S -unités.

La structure du groupe U_S est déterminée par le théorème de DIRICHLET – HASSE :

$$U_S \text{ est isomorphe à } W \times Z^{s-1},$$

où W = groupe des racines de 1 contenu dans le corps L et $s = \text{card}(S_0)$.

Alors, toute S -unité u admet une représentation unique :

$$u = z u_1^{r_1} u_2^{r_2} \dots u_{s-1}^{r_{s-1}}$$

avec $z \in W$, $r_i \in Z$ et $(u_1, u_2, \dots, u_{s-1}) =$ système de S -unités fondamentales de L .

Nous considérons des courbes elliptiques E sur un corps quadratique $K = \Theta(\sqrt{d})$, avec un invariant modulaire $j(E)$ S -entier de K .

Théorème 30 :

Il y a un nombre fini de courbes elliptiques E sur un corps quadratique K , dont l'invariant modulaire $j(E)$ est S -entier de K , qui possèdent un groupe de torsion $T(E)$ contenant un sous groupe isomorphe à :

$$\mathbf{Z}/n\mathbf{Z} \quad \text{pour } n = 4, 5, 7, 9, 11 ;$$

$$\mathbf{Z}/3\mathbf{Z} \oplus \mathbf{Z}/d\mathbf{Z} \quad \text{pour } d = 2, 3$$

où S est le complémentaire d'une partie finie S_0 de places contenant la place P_∞ dans l'ensemble des places du corps K .

Preuve de " il y a un nombre fini de courbes elliptiques E sur un corps quadratique K , dont $j(E)$ est S -entier de K et $T(E)$ contenant un sous groupe isomorphe à $\mathbf{Z}/5\mathbf{Z}$ "

Soient un ensemble fini S_0 de places contenant la place P_∞ de K , l'ensemble $\sum(K)$ des places de K et le complémentaire $S = \sum(K) - S_0$.

Selon REICHERT [16], il y a seulement un nombre fini t dans K satisfaisant les 2 conditions :

(1) t est une S -unité ;

(2) $0 \leq v_p(t^2 - 11t - 1) \leq 3 v_p(5)$, pour toute valuation P -adique, P dans S .

Considérons l'extension quadratique $K(\sqrt{5})$ de K et l'ensemble fini S' de places de $K(\sqrt{5})$ qui prolongent les places de K .

Le polynôme $t^2 - 11t - 1$ se factorise dans le corps $K(\sqrt{5})$;

$$t^2 - 11t - 1 = \left(t - \frac{11}{2} + \frac{5}{2}\sqrt{5}\right) \left(t - \frac{11}{2} - \frac{5}{2}\sqrt{5}\right)$$

Chaque facteur est une S' -unité dans $K(\sqrt{5})$

Prenons une courbe elliptique E d'équation :

$$E : y^2 + (1-t)xy - by = x^3 - tx^2, \text{ avec } t \text{ ci dessus.}$$

Alors les relations " t est une S -unité qui satisfait la condition (2) " implique que l'invariant modulaire $j(E)$ est S -entier.

Pour achever la preuve, il faut utiliser [16].

€

Chapitre V

Courbes elliptiques sur un corps cubique pur

Soit un corps de nombres cubique pur $K = \Theta(\theta_1)$, $\theta_1 = \sqrt[3]{ab^2}$, d'anneau des entiers A_K .

Considérons une valuation non archimédienne discrète :

$$v : K \longrightarrow \mathbb{R}, \quad K = \Theta(\theta_1).$$

Soit le complété K_v du corps K en la valuation v ; il en résulte la relation d'inclusion :

$$E(K) \subset E(K_v)$$

Soit son anneau de valuation A_v , son idéal maximal I_v , le corps résiduel $K_{\text{rés}} = A_v / I_v$; on suppose ce corps résiduel fini à $q = p_v^f$ éléments .

L'équation de WEIRSRTASS d'une courbe elliptique E sur K est minimale lorsque la valuation v satisfait :

$$v(\Delta(E)) \geq 0 \text{ et } v(\Delta(E)) \text{ minimale et } v(a_i) \geq 0 .$$

Cette équation minimale est définie à isomorphisme près .

l'application réduction modulo v

$$f_v : E(K_v) \longrightarrow \tilde{E}(K_{\text{rés}})$$

réduit la courbe elliptique E en une courbe \tilde{E} et les coefficients a_i en $v(a_i) = \tilde{a}_i$

Lorsque la courbe réduite \tilde{E} n'est pas elliptique, elle admet un point singulier \tilde{S} et une partie non singulière $\tilde{E}(K_{\text{rés}})_{\text{ns}}$.

D'après la classification des réductions d'une courbe elliptique E , il y a 3 types de réduction :

E a une bonne réduction en v lorsque $\tilde{E}(K_{\text{rés}}) = \tilde{E}(K_{\text{rés}})_{\text{ns}}$;

E a une réduction multiplicative en v lorsque $\tilde{E}(K_{\text{rés}})_{\text{ns}}$ est isomorphe au groupe multiplicatif $K_{\text{rés}}^*$;

E a une réduction additive en v lorsque $\tilde{E}(K_{\text{rés}})_{\text{ns}}$ est isomorphe au groupe additif $K_{\text{rés}}^+$.

L'ensemble $E(K_v)_0 = \{P \in E(K_v) : \tilde{P} \in \tilde{E}_{\text{ns}}(K_{\text{rés}})\}$ est un sous groupe de $E(K_v)$.

Le groupe quotient $E(K_v) / E(K_v)_0$ est cyclique d'ordre $v(\Delta(E)) = -v(j(E))$ si E a une réduction multiplicative ; ce groupe est d'ordre ≤ 4 si E a une bonne réduction ou une réduction additive .

Dans le cas d'une bonne réduction en v , la courbe réduite \tilde{E} modulo v satisfait le théorème de HASSE relatif aux courbes elliptiques sur un corps fini :

$$\text{card } \tilde{E}(K_{\text{rés}}) \leq 1 + q_v + 2\sqrt{q_v}, \text{ où } q_v = \text{card}(K_{\text{rés}})$$

Alors, l'ordre du groupe de torsion $T(E)$ est borné :

Théorème 31 :

Soit une courbe elliptique E sur un corps de nombres cubique pur K , une VNAD v sur K , l'anneau de valuation A_v , l'idéal maximal I_v , le corps résiduel $K_{\text{rés}}$ en v à q_v éléments et les groupes de torsion $T(E)$ et $T(\tilde{E})$ des courbes E et \tilde{E} respectivement.

1) Lorsque E a une bonne réduction en v , alors :

$$\text{card}T(E) \cdot \text{card}T(\tilde{E}) \leq (1 + q_v + 2\sqrt{q_v}) p^{2t} ; \quad (1T)$$

2) Lorsque l'idéal maximal I_v divise $p_v = 2$ et lorsque E a une réduction additive en v , alors :

$$\text{card}T(E) \text{ divise } 2^{2t} \times 48 ; \quad (2T)$$

3) Lorsque l'idéal maximal I_v divise $p_v = 3$ et E a une réduction additive en v , alors :

$$\text{card}T(E) \text{ divise } 3^{2t} \times 108 ; \quad (3T)$$

4) Lorsque l'idéal maximal I_v divise $p_v = 5$ et E a une réduction additive en v , alors :

$$\text{card}T(E) \text{ divise } 5^{2t} \times 300 ; \quad (4T)$$

où $t = 0$ si $p_v - 1 > e_v$, $e_v =$ indice de ramification de p_v dans $K_{\text{rés}}$;

et $t = \max \{n \in \mathbb{N} ; (p_v - 1)p_v^{n-1} \leq e_v\}$ si $p_v - 1 > e_v$.

Preuve :

Elle découle des propriétés des courbes réduites et des groupes de $T(E)$

Pour plus de détails, consulter cf[5].

Les groupes de torsion $T(E)$ de courbes elliptiques sur un corps cubique pur peuvent être déterminés avec les résultats à l'aide du :

Théorème 32 :

Soit une courbe elliptique E sur un corps cubique pur K , d'invariant modulaire $j(E)$ et une valuation non archimédienne v sur le corps K . On suppose que $v(j(E)) \geq 0$ pour toute valuation v d'idéal maximal I_v divisant 2 ou 3.

Alors le groupe de torsion $T(E)$ de E est isomorphe à l'un des 9 groupes abéliens :

$$\mathbf{Z}/N\mathbf{Z} \quad \text{pour } N = 2, 3, 4, 5 \text{ et } 12$$

$$\mathbf{Z}/2\mathbf{Z} \oplus \mathbf{Z}/D\mathbf{Z} \quad \text{pour } D = 2, 3, 6.$$

$\{O_E\}$

Preuve :

Le théorème 5 relatif à la décomposition des nombres rationnels premiers dans un corps cubique pur K implique que pour toute place P_v divisant 2 , la norme de P_v vaut

$$N(P_v) = q_v = p_v^1 = 2 ; \quad (1)$$

$$\text{et pour toute place } P_v \text{ divisant 3 , la norme de } P_v \text{ vaut } N(P_v) = q_v = p_v^1 = 3 ; \quad (2)$$

(1) et (2) et le théorème de HASSE relatif aux courbes elliptiques sur un corps fini , impliquent les deux inégalités :

$$\text{card } \tilde{E}(K_{\text{rés}}) < 6 ; \quad \text{si } E \text{ a une bonne réduction modulo une place } P_v \text{ qui divise 2 ,} \quad (3)$$

$$\text{card } \tilde{E}(K_{\text{rés}}) < 8 ; \quad \text{si } E \text{ a une bonne réduction modulo une place } P_v \text{ qui divise 3 .} \quad (4)$$

L'hypothèse " $v(j(E)) \geq 0$ " implique que E a une bonne réduction ou une réduction additive modulo v

(5)

Les relations (3) et (4) et le théorème 31 impliquent :

$$\text{card } T(E) = 5 , \text{ lorsque le groupe } E(K) \text{ contient un point d'ordre premier } p \geq 5 . \quad (6)$$

Lorsque le groupe $E(K)$ ne contient pas de point d'ordre premier $p \geq 5$, alors :

$$\text{card } T(E) \text{ est un diviseur de } 2^8 \times 3 \text{ si } E \text{ a une réduction additive en une place } P_v \text{ divisant 2} \quad (7)$$

$$\text{card } T(E) \text{ est un diviseur de } 4 \times 3^5 \text{ si } E \text{ a une réduction additive en une place } P_v \text{ divisant 3} \quad (8)$$

avec les formules (6) , (7) et (8) nous obtenons les résultats énoncés .

Le cas où l'invariant modulaire $j(E)$ de la courbe elliptique E est un entier du corps K est résolu par le :

Théorème 33 :

Soit une courbe elliptique E sur un corps cubique pur , avec un invariant modulaire $j(E)$ entier de K . Alors le groupe de torsion $T(E)$ est isomorphe à l'un des 7 groupes abéliens :

$$\mathbf{Z}/N\mathbf{Z} \quad \text{pour } N = 2, 3, 4, 5 \text{ et } 6 \quad ; \quad \mathbf{Z}/2\mathbf{Z} \oplus \mathbf{Z}/2\mathbf{Z} \quad , \quad \{O_E\}$$

Preuve :

On utilise tous les résultats précédents : arithmétique des corps cubiques purs , structure d'anneau des entiers , théorème de décomposition des idéaux , relation valuation – réduction - groupes de torsion .cf [5]

Donnons quelques exemples tirés de [5] :

Exemple 1 :

Courbe elliptique $E : y^2 = x^3 + Ax + B$ sur le corps cubique pur $K = \Theta(\sqrt[3]{2})$ et $T(E) \cong \mathbf{Z}/4\mathbf{Z}$.

Les calculs donnent les valeurs de A , B et $j(E)$ dans A_K :

$$A = -27(16 - 16\sqrt[3]{2} + \sqrt[3]{4}) \quad ; \quad B = 4 \times 81(11 - 16\sqrt[3]{2} + 5\sqrt[3]{4}) \quad \text{et} \quad j(E) = 16 \times 9(-450 + 270\sqrt[3]{2} + 7\sqrt[3]{4})$$

Exemple 2 :

Courbe elliptique $E : y^2 = x^3 + Ax + B$ sur le corps cubique pur $K = \Theta(\sqrt[3]{5})$ et $T(E) \cong \mathbf{Z}/4\mathbf{Z}$.

Les calculs donnent les valeurs de A , B et $j(E)$ dans A_K :

$$A = -81(43 + 23\sqrt[3]{5} + 19\sqrt[3]{25}) \quad ; \quad B = 162(143 + 91\sqrt[3]{5} + 55\sqrt[3]{25}) \quad \text{et} \quad j(E) = 18(327 - 13\sqrt[3]{5} + 15\sqrt[3]{25})$$

Exemple 3 :

Courbe elliptique $E : y^2 = x^3 + Ax + B$ sur le corps cubique pur $K = \Theta(\sqrt[3]{31})$ et $T(E) \cong \mathbf{Z}/4\mathbf{Z}$.

Les calculs donnent les valeurs de A , B et $j(E)$ dans A_K :

$$A = -27(427 + 133\sqrt[3]{31} + 43\sqrt[3]{961}) \quad ; \quad B = 162(463 + 145\sqrt[3]{31} + 47\sqrt[3]{961}) \quad \text{et}$$

$$j(E) = 18(-1713 + 529\sqrt[3]{31} + 15\sqrt[3]{961})$$

Exemple 4 :

Courbe elliptique $E : y^2 = x^3 + Ax + B$ sur le corps cubique pur $K = \Theta(\sqrt[3]{2})$ et $T(E) \cong \mathbf{Z}/5\mathbf{Z}$.

Les calculs donnent les valeurs de A , B et $j(E)$ dans A_K :

$$A = 108(132 - 96\sqrt[3]{2} - 7\sqrt[3]{4}) \quad ; \quad B = 16 \times 27(1303 + 576\sqrt[3]{2} - 1278\sqrt[3]{4}) \quad \text{et} \quad j(E) = 256(103 + 26\sqrt[3]{2} + 32\sqrt[3]{4})$$

(Note de FUNG et ses 3 co auteurs ; les calculs ont été effectués sur PCMX- 2 , système algébrique de calcul SIMATH)

En conclusion , ces résultats sur les groupes de torsion sur les corps de nombres sont partiels ; il reste beaucoup à faire : les courbes elliptiques sur les corps cubiques purs $\Theta(\sqrt[3]{ab^2})$ avec $a > 1$, $b > 1$, les corps cubiques galoisiens , et tous les corps de nombres de degré $[L : K] > 3$.

Bibliographie

- [1] Z.I. BOREVITCH et I.R. CHAFAREVITCH , Théorie des nombres , GRATHIER-VILLARS , Paris , 1967 .
- [2] J.W. CASSELS ,Diophantine equations with spécial référence to elliptic curves , J London Math . Soc (1965/1966) p193-291 .
- [3] R.DEDEKIND , Über die anzahl der Idealklassen in reinen kubischen zahlkorpern , J. Reine .Angew .Math .121 (1900) 40 – 123 .
- [4] H.FARKAS and I.KRA , Riemann surfaces , G .T , Berlin – Heidelberg – New York , Springer –verlag , 1980 .
- [5] G. FUNG , H. STROHER , H . WILLIAMS and H . ZIMMER , Torsion groups of elliptic curves with integral j - invariant over pure cubic fields ,J of N . Th 36(1990), 12-45.
- [6] S . KAMIENNY , Torsion points on elliptic curves over all quadratic fields , Duke .Math .J .vol 53 , No1 (1986) , p 157-162 .
- [7] M. A . KENKU and F . MOMOSE ,Torsion points on elliptic curves defined over quadratic fields , Nagoya . Math .J .vol 109 (1988) , p125-149 .
- [8] N . KOBLITZ ; introduction to elliptic curves and modular forms , Springer -verlag (1984).
- [9] D.S.KUBERT , Universel bounds on the torsion of elliptic curves , Proc .London .Math . Soc (3) 33(1976) , p193-237 .
- [10] D.S .KUBERT , Modular units , Springer –verlag , New York , 1981 .
- [11] S. LANG , Elliptic curves , Diophantine analysis , Springer –verlag , 1978 .
- [12] D.A .MARCUS , Number fields , Springer –verlag , New York , 1977 .
- [13] B . MAZUR ,
a) Rational isogenies of prime degree , Invent.Math.44 (1978), p129-162

- b) Modular curves and the Eisenstein Ideal , I.H.E.S , Publ. Math 47(1977) , 33-186 .
- [14] **H.H.MULLER , H. STROHER and H.G ZIMMER** , Torsion groups of elliptic curves with integral j -invariant over quadratic fields , J. Reine .Angew . Math (1989) 397 , p100-161 .
- [15] **H.H.MULLER , H. STROHER and H.G ZIMMER** , Complete determination of all torsion groups of elliptic curves with integral j –invariant over quadratic and cubic number fields ; proceedings .intern .Numb .Th , Laval university , Quebec , Canada (1987) , 671-698
- [16] **M. A .REICHERT** , Explicit determination of non trivial torsion structures of elliptic curves over quadratic number fields , Math .Comp .46 (1986) 637-658 .
- [17] **G.SHIMURA** , Introduction to the arithmetic theory of automorphic functions, Princeton .U .Press N^o 11 (1971) .
- [18] **J.H .SILVERMAN** , The arithmetic of elliptic curves, G.T.M 106 , Springer -verlag (1986).
- [19] **J.TATE** , The arithmetic of elliptic curves , Invent. Math 23 (1974) , p 179-206 .
- [20] **E .WEISS** , Algebraic number theory , Mac Grew – Hill , New York .